

ROZUMOWANIE, ARGUMENTACJA, DOWÓD

Andrzej Indrzejczak

Katedra Logiki i Metodologii Nauk UŁ

Łódź, semestr letni 2008/2009

JAK ZNALEŹĆ DOWÓD?

Dwa nurty badań:

JAK ZNALEŹĆ DOWÓD?

Dwa nurty badań:

- 1 algorytmy \implies mechanizacja rozumowania, automatyczne dowodzenie twierdzeń

JAK ZNALEŹĆ DOWÓD?

Dwa nurty badań:

- 1 algorytmy \implies mechanizacja rozumowania, automatyczne dowodzenie twierdzeń
- 2 heurystyka \implies badanie strategii szukania dowodu, "reguły" odkrycia

JAK ZNALEŹĆ DOWÓD?

Dwa nurty badań:

- 1 algorytmy \implies mechanizacja rozumowania, automatyczne dowodzenie twierdzeń
- 2 heurystyka \implies badanie strategii szukania dowodu, "reguły" odkrycia

ad. 1 – od lat 60-tych jest to jedna z gałęzi szeroko rozumianej AI

JAK ZNALEŹĆ DOWÓD?

Dwa nurty badań:

- 1 algorytmy \implies mechanizacja rozumowania, automatyczne dowodzenie twierdzeń
- 2 heurystyka \implies badanie strategii szukania dowodu, "reguły" odkrycia

ad. 1 – od lat 60-tych jest to jedna z gałęzi szeroko rozumianej AI

ad. 2 – współcześnie przede wszystkim domena kognitywistyki

JAK ZNALEŹĆ DOWÓD?

Dwa nurty badań:

- 1 algorytmy \implies mechanizacja rozumowania, automatyczne dowodzenie twierdzeń
- 2 heurystyka \implies badanie strategii szukania dowodu, "reguły" odkrycia

ad. 1 – od lat 60-tych jest to jedna z gałęzi szeroko rozumianej AI

ad. 2 – współcześnie przede wszystkim domena kognitywistyki

Uwaga: Szukanie dowodu to szczególny przypadek badań nad rozwiązywaniem problemów.

PROBLEMY ROZWIĄZYWALNE

Rozwiązywalność:

PROBLEMY ROZWIĄZYWALNE

Rozwiązywalność:

Problem (klasa problemów) jest rozwiązywalny (solvable) wtw istnieje efektywna procedura (sposób) jego rozwiązania.

PROBLEMY ROZWIĄZYWALNE

Rozwiązywalność:

Problem (klasa problemów) jest rozwiązywalny (solvable) wtw istnieje efektywna procedura (sposób) jego rozwiązania.

Uwaga: współcześnie dominuje tendencja do sprowadzania kwestii rozwiązywalności problemu do matematycznej kwestii obliczalności funkcji (relacji, zbioru) [por. dalej] ale pojęcie efektywnej metody ma szerszy zasięg, dotyczy m.in.:

PROBLEMY ROZWIĄZYWALNE

Rozwiązywalność:

Problem (klasa problemów) jest rozwiązywalny (solvable) wtw istnieje efektywna procedura (sposób) jego rozwiązania.

Uwaga: współcześnie dominuje tendencja do sprowadzania kwestii rozwiązywalności problemu do matematycznej kwestii obliczalności funkcji (relacji, zbioru) [por. dalej] ale pojęcie efektywnej metody ma szerszy zasięg, dotyczy m.in.:

- metod analizy chemicznej

PROBLEMY ROZWIĄZYWALNE

Rozwiązywalność:

Problem (klasa problemów) jest rozwiązywalny (solvable) wtw istnieje efektywna procedura (sposób) jego rozwiązania.

Uwaga: współcześnie dominuje tendencja do sprowadzania kwestii rozwiązywalności problemu do matematycznej kwestii obliczalności funkcji (relacji, zbioru) [por. dalej] ale pojęcie efektywnej metody ma szerszy zasięg, dotyczy m.in.:

- metod analizy chemicznej
- diagnostyki medycznej

PROBLEMY ROZWIĄZYWALNE

Rozwiązywalność:

Problem (klasa problemów) jest rozwiązywalny (solvable) wtw istnieje efektywna procedura (sposób) jego rozwiązania.

Uwaga: współcześnie dominuje tendencja do sprowadzania kwestii rozwiązywalności problemu do matematycznej kwestii obliczalności funkcji (relacji, zbioru) [por. dalej] ale pojęcie efektywnej metody ma szerszy zasięg, dotyczy m.in.:

- metod analizy chemicznej
- diagnostyki medycznej
- fizycznego pomiaru

PROBLEMY ROZWIĄZYWALNE

Rozwiązywalność:

Problem (klasa problemów) jest rozwiązywalny (solvable) wtw istnieje efektywna procedura (sposób) jego rozwiązania.

Uwaga: współcześnie dominuje tendencja do sprowadzania kwestii rozwiązywalności problemu do matematycznej kwestii obliczalności funkcji (relacji, zbioru) [por. dalej] ale pojęcie efektywnej metody ma szerszy zasięg, dotyczy m.in.:

- metod analizy chemicznej
- diagnostyki medycznej
- fizycznego pomiaru

Efektywność metody jest pojęciem stopniowalnym; najwyższy stopień efektywności to rozstrzygalność.

PROBLEMY ROZWIĄZYWALNE

Rozstrzygalność:

PROBLEMY ROZWIĄZYWALNE

Rozstrzygalność:

Szczególny przypadek rozwiązywania (klas) problemów – odpowiedzi na pytania typu:

PROBLEMY ROZWIĄZYWALNE

Rozstrzygalność:

Szczególny przypadek rozwiązywania (klas) problemów –
odpowiedzi na pytania typu:

Czy $x \in K$ ma (nie ma) własność P ?

PROBLEMY ROZWIĄZYWALNE

Rozstrzygalność:

Szczególny przypadek rozwiązywania (klas) problemów –
odpowiedzi na pytania typu:

Czy $x \in K$ ma (nie ma) własność P ?

np. czy dana formuła jest twierdzeniem teorii?

PROBLEMY ROZWIĄZYWALNE

Rozstrzygalność:

Szczególny przypadek rozwiązywania (klas) problemów – odpowiedzi na pytania typu:

Czy $x \in K$ ma (nie ma) własność P ?

np. czy dana formuła jest twierdzeniem teorii?

Problem ew. własność P jest rozstrzygalna (decidable) w klasie K wtw. istnieje efektywna procedura znajdowania odpowiedzi na to pytanie.

KRYTERIA EFEKTYWNOŚCI

Co to znaczy być metodą efektywną?

KRYTERIA EFEKTYWNOŚCI

Co to znaczy być metodą efektywną?

- 1 skończoność działania

KRYTERIA EFEKTYWNOŚCI

Co to znaczy być metodą efektywną?

- 1 skończoność działania
- 2 mechaniczność kroków

KRYTERIA EFEKTYWNOŚCI

Co to znaczy być metodą efektywną?

- 1 skończoność działania
- 2 mechaniczność kroków
- 3 jednoznaczność (i skończoność) opisu

KRYTERIA EFEKTYWNOŚCI

Co to znaczy być metodą efektywną?

- 1 skończoność działania
- 2 mechaniczność kroków
- 3 jednoznaczność (i skończoność) opisu
- 4 elementarność kroków

KRYTERIA EFEKTYWNOŚCI

Co to znaczy być metodą efektywną?

- 1 skończoność działania
- 2 mechaniczność kroków
- 3 jednoznaczność (i skończoność) opisu
- 4 elementarność kroków
- 5 dyskretność kroków

KRYTERIA EFEKTYWNOŚCI

Co to znaczy być metodą efektywną?

KRYTERIA EFEKTYWNOŚCI

Co to znaczy być metodą efektywną?

6 powtarzalność

KRYTERIA EFEKTYWNOŚCI

Co to znaczy być metodą efektywną?

6 powtarzalność

7 determinizm

KRYTERIA EFEKTYWNOŚCI

Co to znaczy być metodą efektywną?

- 6 powtarzalność
- 7 determinizm
- 8 poprawność

KRYTERIA EFEKTYWNOŚCI

Co to znaczy być metodą efektywną?

- 6 powtarzalność
- 7 determinizm
- 8 poprawność
- 9 uniwersalność (ogólność, nieselektywność) zastosowań

KRYTERIA EFEKTYWNOŚCI

Co to znaczy być metodą efektywną?

- 6 powtarzalność
- 7 determinizm
- 8 poprawność
- 9 uniwersalność (ogólność, nieselektywność) zastosowań
- 10 wykonalność

KRYTERIA EFEKTYWNOŚCI

Co to znaczy być metodą efektywną?

KRYTERIA EFEKTYWNOŚCI

Co to znaczy być metodą efektywną?

ad 1 daje odpowiedź w skończonej liczbie kroków

KRYTERIA EFEKTYWNOŚCI

Co to znaczy być metodą efektywną?

ad 1 daje odpowiedź w skończonej liczbie kroków (ale algorytmy nie zatrzymujące się)

KRYTERIA EFEKTYWNOŚCI

Co to znaczy być metodą efektywną?

ad 1 daje odpowiedź w skończonej liczbie kroków (ale algorytmy nie zatrzymujące się)

ad 2 przepis realizowalny bez użycia wyobraźni a nawet bez potrzeby rozumienia wykonywanych operacji

KRYTERIA EFEKTYWNOŚCI

Co to znaczy być metodą efektywną?

ad 1 daje odpowiedź w skończonej liczbie kroków (ale algorytmy nie zatrzymujące się)

ad 2 przepis realizowalny bez użycia wyobraźni a nawet bez potrzeby rozumienia wykonywanych operacji

ad 3 i 4 prostota opisu sprowadzonego do kombinacji skończonej ilości elementarnych operacji

KRYTERIA EFEKTYWNOŚCI

Co to znaczy być metodą efektywną?

ad 1 daje odpowiedź w skończonej liczbie kroków (ale algorytmy nie zatrzymujące się)

ad 2 przepis realizowalny bez użycia wyobraźni a nawet bez potrzeby rozumienia wykonywanych operacji

ad 3 i 4 prostota opisu sprowadzonego do kombinacji skończonej ilości elementarnych operacji (uwaga! pojęcie elementarności relatywne – poziomy języków opisu)

KRYTERIA EFEKTYWNOŚCI

Co to znaczy być metodą efektywną?

ad 1 daje odpowiedź w skończonej liczbie kroków (ale algorytmy nie zatrzymujące się)

ad 2 przepis realizowalny bez użycia wyobraźni a nawet bez potrzeby rozumienia wykonywanych operacji

ad 3 i 4 prostota opisu sprowadzonego do kombinacji skończonej ilości elementarnych operacji (uwaga! pojęcie elementarności relatywne – poziomy języków opisu)

ad 5 poszczególne kroki są separowalne

KRYTERIA EFEKTYWNOŚCI

Co to znaczy być metodą efektywną?

ad 1 daje odpowiedź w skończonej liczbie kroków (ale algorytmy nie zatrzymujące się)

ad 2 przepis realizowalny bez użycia wyobraźni a nawet bez potrzeby rozumienia wykonywanych operacji

ad 3 i 4 prostota opisu sprowadzonego do kombinacji skończonej ilości elementarnych operacji (uwaga! pojęcie elementarności relatywne – poziomy języków opisu)

ad 5 poszczególne kroki są separowalne

ad 6 metoda wykonywalna w każdych okolicznościach

KRYTERIA EFEKTYWNOŚCI

Co to znaczy być metodą efektywną?

KRYTERIA EFEKTYWNOŚCI

Co to znaczy być metodą efektywną?

ad 7 jednoznaczne określenie zarówno kolejności jak i wyniku
każdego kroku

KRYTERIA EFEKTYWNOŚCI

Co to znaczy być metodą efektywną?

ad 7 jednoznaczne określenie zarówno kolejności jak i wyniku każdego kroku (ale współcześnie również algorytmy niedeterministyczne i probabilistyczne)

KRYTERIA EFEKTYWNOŚCI

Co to znaczy być metodą efektywną?

ad 7 jednoznaczne określenie zarówno kolejności jak i wyniku
każdego kroku (ale współcześnie również algorytmy
niedeterministyczne i probabilistyczne)
ad 8 daje tylko poprawne rozwiązania

KRYTERIA EFEKTYWNOŚCI

Co to znaczy być metodą efektywną?

ad 7 jednoznaczne określenie zarówno kolejności jak i wyniku każdego kroku (ale współcześnie również algorytmy niedeterministyczne i probabilistyczne)

ad 8 daje tylko poprawne rozwiązania

ad 9 działa dla każdego $x \in K$ (daje zawsze odpowiedź)

KRYTERIA EFEKTYWNOŚCI

Co to znaczy być metodą efektywną?

ad 7 jednoznaczne określenie zarówno kolejności jak i wyniku
każdego kroku (ale współcześnie również algorytmy
niedeterministyczne i probabilistyczne)

ad 8 daje tylko poprawne rozwiązania

ad 9 działa dla każdego $x \in K$ (daje zawsze odpowiedź) (ale
algorytmy częściowe)

KRYTERIA EFEKTYWNOŚCI

Co to znaczy być metodą efektywną?

ad 7 jednoznaczne określenie zarówno kolejności jak i wyniku każdego kroku (ale współcześnie również algorytmy niedeterministyczne i probabilistyczne)

ad 8 daje tylko poprawne rozwiązania

ad 9 działa dla każdego $x \in K$ (daje zawsze odpowiedź) (ale algorytmy częściowe)

ad 10 podkreśla się, że na efektywną procedurę nie nakłada się realnych ograniczeń wykonania dotyczących czasu czy pamięci – teoretyczna wykonalność

KRYTERIA EFEKTYWNOŚCI

Co to znaczy być metodą efektywną?

ad 7 jednoznaczne określenie zarówno kolejności jak i wyniku każdego kroku (ale współcześnie również algorytmy niedeterministyczne i probabilistyczne)

ad 8 daje tylko poprawne rozwiązania

ad 9 działa dla każdego $x \in K$ (daje zawsze odpowiedź) (ale algorytmy częściowe)

ad 10 podkreśla się, że na efektywną procedurę nie nakłada się realnych ograniczeń wykonania dotyczących czasu czy pamięci – teoretyczna wykonalność (ale współcześnie raczej nacisk na praktyczną realizowalność (tractability, feasibility) i wydajność (efficiency) algorytmów).

KRYTERIA EFEKTYWNOŚCI

Co to znaczy być metodą efektywną?

ad 7 jednoznaczne określenie zarówno kolejności jak i wyniku każdego kroku (ale współcześnie również algorytmy niedeterministyczne i probabilistyczne)

ad 8 daje tylko poprawne rozwiązania

ad 9 działa dla każdego $x \in K$ (daje zawsze odpowiedź) (ale algorytmy częściowe)

ad 10 podkreśla się, że na efektywną procedurę nie nakłada się realnych ograniczeń wykonania dotyczących czasu czy pamięci – teoretyczna wykonalność (ale współcześnie raczej nacisk na praktyczną realizowalność (tractability, feasibility) i wydajność (efficiency) algorytmów).

W teorii nie jest też ważne na czym procedura jest realizowana (materialny aspekt) – choć w praktyce tak.

METODY EFEKTYWNE

Ewolucja problematyki – zasadnicze etapy:

METODY EFEKTYWNE

Ewolucja problematyki – zasadnicze etapy:

- 1 starożytność – czasy nowożytne: konstrukcja wielu algorytmów

METODY EFEKTYWNE

Ewolucja problematyki – zasadnicze etapy:

- 1 starożytność – czasy nowożytne: konstrukcja wielu algorytmów
- 2 czasy nowożytne – powstanie i ewolucja maszyn

METODY EFEKTYWNE

Ewolucja problematyki – zasadnicze etapy:

- 1 starożytność – czasy nowożytne: konstrukcja wielu algorytmów
- 2 czasy nowożytne – powstanie i ewolucja maszyn
- 3 XX w. – program Hilberta, okres dowiedzenia twierdzeń limitacyjnych i intensywnych badań nad rozstrzygalnością (teoretyczną) teorii \implies teoria rozstrzygalności i obliczalności

METODY EFEKTYWNE

Ewolucja problematyki – zasadnicze etapy:

- 1 starożytność – czasy nowożytne: konstrukcja wielu algorytmów
- 2 czasy nowożytne – powstanie i ewolucja maszyn
- 3 XX w. – program Hilberta, okres dowiedzenia twierdzeń limitacyjnych i intensywnych badań nad rozstrzygalnością (teoretyczną) teorii \implies teoria rozstrzygalności i obliczalności
- 4 od lat 50tych XX w. – komputery: badanie nad wydajnością algorytmów \implies teoria złożoności (rozstrzygalność praktyczna i automatyzacja)

METODY EFEKTYWNE

Trzy współczesne tradycje badań nad efektywnymi procedurami:

METODY EFEKTYWNE

Trzy współczesne tradycje badań nad efektywnymi procedurami:

- 1 uściślenie pojęcia algorytmu

METODY EFEKTYWNE

Trzy współczesne tradycje badań nad efektywnymi procedurami:

- 1 uściślenie pojęcia algorytmu
- 2 zdefiniowanie teoretycznego pojęcia maszyny (automatu)

METODY EFEKTYWNE

Trzy współczesne tradycje badań nad efektywnymi procedurami:

- 1 uściślenie pojęcia algorytmu
- 2 zdefiniowanie teoretycznego pojęcia maszyny (automatu)
- 3 obliczalność – sprowadzenie problemu do jego reprezentacji arytmetycznej

ALGORYTMY

Historyczne przykłady:

ALGORYTMY

Historyczne przykłady:

- algorytm Euklidesa znajdowania największego wspólnego dzielnika

ALGORYTMY

Historyczne przykłady:

- algorytm Euklidesa znajdowania największego wspólnego dzielnika
- IX w. Al Chwarizmi – ojciec chrzestny terminu algorytm

ALGORYTMY

Historyczne przykłady:

- algorytm Euklidesa znajdowania największego wspólnego dzielnika
- IX w. Al Chwarizmi – ojciec chrzestny terminu algorytm
- XIV w. – określenie algorytm jako nazwa przepisu wykonywania 4 działań arytmetycznych w notacji 10-tnej

ALGORYTMY

Historyczne przykłady:

- algorytm Euklidesa znajdowania największego wspólnego dzielnika
- IX w. Al Chwarizmi – ojciec chrzestny terminu algorytm
- XIV w. – określenie algorytm jako nazwa przepisu wykonywania 4 działań arytmetycznych w notacji 10-tnej
- XV w. – Pons asinorum Tartaretusa

ALGORYTMY

Historyczne przykłady:

- algorytm Euklidesa znajdowania największego wspólnego dzielnika
- IX w. Al Chwarizmi – ojciec chrzestny terminu algorytm
- XIV w. – określenie algorytm jako nazwa przepisu wykonywania 4 działań arytmetycznych w notacji 10-tnej
- XV w. – Pons asinorum Tartaretusa
- XV i XVI w. – Tartaglia, Vieta i inni; algorytmy rozwiązywania równań algebraicznych

ALGORYTMY

Opis algorytmu – ważniejsze współczesne konstrukcje teoretyczne:

ALGORYTMY

Opis algorytmu – ważniejsze współczesne konstrukcje teoretyczne:

- 1 systemy Thuego (1910)

ALGORYTMY

Opis algorytmu – ważniejsze współczesne konstrukcje teoretyczne:

- 1 systemy Thuego (1910)
- 2 języki Posta (1920-1943)

ALGORYTMY

Opis algorytmu – ważniejsze współczesne konstrukcje teoretyczne:

- 1 systemy Thuego (1910)
- 2 języki Posta (1920-1943)
- 3 algorytmy normalne Markova (1951)

ALGORYTMY

Współczesne językowe (praktyczne) realizacje algorytmów:

ALGORYTMY

Współczesne językowe (praktyczne) realizacje algorytmów:

Program – algorytm wyrażony w języku przekładalnym na kod maszynowy komputera

ALGORYTMY

Współczesne językowe (praktyczne) realizacje algorytmów:

Program – algorytm wyrażony w języku przekładalnym na kod maszynowy komputera

- 1 języki niskiego poziomu (asemblerzy, kompilatory, interpretatory)

ALGORYTMY

Współczesne językowe (praktyczne) realizacje algorytmów:

Program – algorytm wyrażony w języku przekładalnym na kod maszynowy komputera

- 1 języki niskiego poziomu (asembler, kompilatory, interpretatory)
- 2 języki wysokiego poziomu (implementacja algorytmu)

ALGORYTMY

Współczesne językowe (praktyczne) realizacje algorytmów:

Program – algorytm wyrażony w języku przekładalnym na kod maszynowy komputera

- 1 języki niskiego poziomu (asembler, kompilatory, interpretatory)
- 2 języki wysokiego poziomu (implementacja algorytmu)
 - do programowania imperatywnego (Fortran, Algol, Basic, Pascal)

ALGORYTMY

Współczesne językowe (praktyczne) realizacje algorytmów:

Program – algorytm wyrażony w języku przekładalnym na kod maszynowy komputera

- 1 języki niskiego poziomu (asemblerzy, kompilatory, interpretatory)
- 2 języki wysokiego poziomu (implementacja algorytmu)
 - do programowania imperatywnego (Fortran, Algol, Basic, Pascal)
 - do programowania deklaratywnego (Prolog)

ALGORYTMY

Współczesne językowe (praktyczne) realizacje algorytmów:

Program – algorytm wyrażony w języku przekładalnym na kod maszynowy komputera

- 1 języki niskiego poziomu (asemblerzy, kompilatory, interpretatory)
- 2 języki wysokiego poziomu (implementacja algorytmu)
 - do programowania imperatywnego (Fortran, Algol, Basic, Pascal)
 - do programowania deklaratywnego (Prolog)
 - do programowania obiektowego (C++)

ALGORYTMY

Współczesne językowe (praktyczne) realizacje algorytmów:

Program – algorytm wyrażony w języku przekładalnym na kod maszynowy komputera

- 1 języki niskiego poziomu (asemblery, kompilatory, interpretatory)
- 2 języki wysokiego poziomu (implementacja algorytmu)
 - do programowania imperatywnego (Fortran, Algol, Basic, Pascal)
 - do programowania deklaratywnego (Prolog)
 - do programowania obiektowego (C++)
- 3 praktyczne (specyfikacja algorytmu) – pseudokod, schematy blokowe

MASZYNY

Typy maszyn i ich środowisko:

MASZYNY

Typy maszyn i ich środowisko:

1 materia \longleftrightarrow obrabiarka

MASZYNY

Typy maszyn i ich środowisko:

- 1 materia \longleftrightarrow obrabiarka
- 2 energia \longleftrightarrow silnik

MASZYNY

Typy maszyn i ich środowisko:

- 1 materia \longleftrightarrow obrabiarka
- 2 energia \longleftrightarrow silnik
- 3 informacja \longleftrightarrow komputer

MASZYNY

Typy maszyn i ich środowisko:

- 1 materia \iff obrabiarka
- 2 energia \iff silnik
- 3 informacja \iff komputer

Problem Marciszewskiego: Czy pojawi się równanie sprowadzające informację do energii analogiczne do równania Einsteina?

MASZYNY

Maszyny liczące – krótka historia:

MASZYNY

Maszyny liczące – krótka historia:

- 1 XVII w. arytmometry ręczne Schickarda, Pascala i Leibniza

MASZYNY

Maszyny liczące – krótka historia:

- 1 XVII w. arytmometry ręczne Schickarda, Pascala i Leibniza
- 2 XIX w. automatyczna maszyna licząca – Ch. Babbage, A. Lovelace

MASZYNY

Maszyny liczące – krótka historia:

- 1 XVII w. arytmometry ręczne Schickarda, Pascala i Leibniza
- 2 XIX w. automatyczna maszyna licząca – Ch. Babbage, A. Lovelace
- 3 1896 – maszyny tabulujące Holleritha \implies IBM

MASZYNY

Maszyny liczące – krótka historia:

- 1 XVII w. arytmometry ręczne Schickarda, Pascala i Leibniza
- 2 XIX w. automatyczna maszyna licząca – Ch. Babbage, A. Lovelace
- 3 1896 – maszyny tabulujące Holleritha \implies IBM
- 4 lata 30/40-te XX w. maszyny kryptograficzne – Zuse, Turing, von Neumann

MASZyny

Maszyny liczące – krótka historia:

- 1 XVII w. arytometry ręczne Schickarda, Pascala i Leibniza
- 2 XIX w. automatyczna maszyna licząca – Ch. Babbage, A. Lovelace
- 3 1896 – maszyny tabulujące Holleritha \implies IBM
- 4 lata 30/40-te XX w. maszyny kryptograficzne – Zuse, Turing, von Neumann
- 5 pierwsze komputery – Colossus, ENIAC

MASZYNY

Ważniejsze teoretyczne ujęcia maszyn liczących:

MASZYNY

Ważniejsze teoretyczne ujęcia maszyn liczących:

- 1 Maszyny Turinga (1936)

MASZYNY

Ważniejsze teoretyczne ujęcia maszyn liczących:

- 1 Maszyny Turinga (1936)
- 2 Kanoniczne i normalne systemy Posta (1936, 1943, 1946)

MASZYNY

Ważniejsze teoretyczne ujęcia maszyn liczących:

- 1 Maszyny Turinga (1936)
- 2 Kanoniczne i normalne systemy Posta (1936, 1943, 1946)
- 3 Automaty Rabina i Scotta

MASZYNY

Ważniejsze teoretyczne ujęcia maszyn liczących:

- 1 Maszyny Turinga (1936)
- 2 Kanoniczne i normalne systemy Posta (1936, 1943, 1946)
- 3 Automaty Rabina i Scotta
- 4 Maszyny rejestrowe Shepherdsona i Sturgisa (1963)

MASZYNY

Ważniejsze teoretyczne ujęcia maszyn liczących:

- 1 Maszyny Turinga (1936)
- 2 Kanoniczne i normalne systemy Posta (1936, 1943, 1946)
- 3 Automaty Rabina i Scotta
- 4 Maszyny rejestrowe Shepherdsona i Sturgisa (1963)
- 5 Maszyny RAM

MASZYNY

Maszyna Turinga jest:

MASZYNY

Maszyna Turinga jest:

- 1 abstrakcyjna (sposób reprezentacji algorytmu)

MASZYNY

Maszyna Turinga jest:

- 1 abstrakcyjna (sposób reprezentacji algorytmu)
- 2 dyskretna

MASZYNY

Maszyna Turinga jest:

- 1 abstrakcyjna (sposób reprezentacji algorytmu)
- 2 dyskretna
- 3 deterministyczna

MASZYNY

Budowa maszyny Turinga:

MASZYNY

Budowa maszyny Turinga:

- 1 nieskończona taśma stanów

MASZYNY

Budowa maszyny Turinga:

- 1 nieskończona taśma stanów
- 2 głowica odczytująca aktualny stan taśmy i wykonująca jedną z następujących czynności:

MASZYNY

Budowa maszyny Turinga:

- 1 nieskończona taśma stanów
- 2 głowica odczytująca aktualny stan taśmy i wykonująca jedną z następujących czynności:
 - wpisuje symbol

MASZYNY

Budowa maszyny Turinga:

- 1 nieskończona taśma stanów
- 2 głowica odczytująca aktualny stan taśmy i wykonująca jedną z następujących czynności:
 - wpisuje symbol
 - kasuje symbol

MASZYNY

Budowa maszyny Turinga:

- 1 nieskończona taśma stanów
- 2 głowica odczytująca aktualny stan taśmy i wykonująca jedną z następujących czynności:
 - wpisuje symbol
 - kasuje symbol
 - przechodzi do sąsiedniego stanu

MASZyny

Budowa maszyny Turinga:

- 1 nieskończona taśma stanów
- 2 głowica odczytująca aktualny stan taśmy i wykonująca jedną z następujących czynności:
 - wpisuje symbol
 - kasuje symbol
 - przechodzi do sąsiedniego stanu
- 3 skończony słownik symboli, np. $\{0, 1\}$

MASZYNY

Budowa maszyny Turinga:

- 1 nieskończona taśma stanów
- 2 głowica odczytująca aktualny stan taśmy i wykonująca jedną z następujących czynności:
 - wpisuje symbol
 - kasuje symbol
 - przechodzi do sąsiedniego stanu
- 3 skończony słownik symboli, np. $\{0, 1\}$
- 4 skończony zbiór instrukcji postaci – (s_i, S, O, s_j)

MASZYNY

Budowa maszyny Turinga:

- 1 nieskończona taśma stanów
- 2 głowica odczytująca aktualny stan taśmy i wykonująca jedną z następujących czynności:
 - wpisuje symbol
 - kasuje symbol
 - przechodzi do sąsiedniego stanu
- 3 skończony słownik symboli, np. $\{0, 1\}$
- 4 skończony zbiór instrukcji postaci $-(s_i, S, O, s_j)$

Uniwersalna maszyna Turinga \implies klucz do powstania realnego komputera.

MASZYNY, JĘZYKI, GRAMATYKI

Nie zawsze potrzebujemy całej mocy!

Hierarchia Chomsky'ego:

MASZYNY, JĘZYKI, GRAMATYKI

Nie zawsze potrzebujemy całej mocy!

Hierarchia Chomsky'ego:

- 1 Maszyny Turinga \Leftrightarrow języki rekurencyjnie przeliczalne \Leftrightarrow gramatyki frazowe (typ 0)

MASZYNY, JĘZYKI, GRAMATYKI

Nie zawsze potrzebujemy całej mocy!

Hierarchia Chomsky'ego:

- 1 Maszyny Turinga \Leftrightarrow języki rekurencyjnie przeliczalne \Leftrightarrow gramatyki frazowe (typ 0)
- 2 Automaty linowo ograniczone \Leftrightarrow języki kontekstowe \Leftrightarrow gramatyki kontekstowe (typ 1)

MASZyny, JĘZYKI, GRAMATYKI

Nie zawsze potrzebujemy całej mocy!

Hierarchia Chomsky'ego:

- 1 Maszyny Turinga \Leftrightarrow języki rekurencyjnie przeliczalne \Leftrightarrow gramatyki frazowe (typ 0)
- 2 Automaty linowo ograniczone \Leftrightarrow języki kontekstowe \Leftrightarrow gramatyki kontekstowe (typ 1)
- 3 Automaty ze stosem \Leftrightarrow języki bezkontekstowe \Leftrightarrow gramatyki bezkontekstowe (typ 2)

MASZyny, JĘZYKI, GRAMATYKI

Nie zawsze potrzebujemy całej mocy!

Hierarchia Chomsky'ego:

- 1 Maszyny Turinga \Leftrightarrow języki rekurencyjnie przeliczalne \Leftrightarrow gramatyki frazowe (typ 0)
- 2 Automaty linowo ograniczone \Leftrightarrow języki kontekstowe \Leftrightarrow gramatyki kontekstowe (typ 1)
- 3 Automaty ze stosem \Leftrightarrow języki bezkontekstowe \Leftrightarrow gramatyki bezkontekstowe (typ 2)
- 4 Automaty skończenie stanowe \Leftrightarrow języki regularne \Leftrightarrow gramatyki regularne (typ 3)

MASZyny, JĘZYKI, GRAMATYKI

Nie zawsze potrzebujemy całej mocy!

Hierarchia Chomsky'ego:

- 1 Maszyny Turinga \Leftrightarrow języki rekurencyjnie przeliczalne \Leftrightarrow gramatyki frazowe (typ 0)
- 2 Automaty linowo ograniczone \Leftrightarrow języki kontekstowe \Leftrightarrow gramatyki kontekstowe (typ 1)
- 3 Automaty ze stosem \Leftrightarrow języki bezkontekstowe \Leftrightarrow gramatyki bezkontekstowe (typ 2)
- 4 Automaty skończenie stanowe \Leftrightarrow języki regularne \Leftrightarrow gramatyki regularne (typ 3)

OBLICZALNOŚĆ

Tradycja matematyczna – efektywność jako obliczalność:

OBLICZALNOŚĆ

Tradycja matematyczna – efektywność jako obliczalność:

- funkcja (n -argumentowa) liczb naturalnych jest obliczalna wtw istnieje metoda efektywna, która pozwala dla każdego ciągu argumentów ustalić jej wartość

OBLICZALNOŚĆ

Tradycja matematyczna – efektywność jako obliczalność:

- funkcja (n -argumentowa) liczb naturalnych jest obliczalna wtw istnieje metoda efektywna, która pozwala dla każdego ciągu argumentów ustalić jej wartość
- relacja (n -argumentowa) na \mathbb{N} jest obliczalna wtw istnieje metoda efektywna, która pozwala ustalić czy relacja ta zachodzi dla każdej n -ki uporządkowanej \mathbb{N} .

OBLICZALNOŚĆ

Tradycja matematyczna – efektywność jako obliczalność:

- funkcja (n -argumentowa) liczb naturalnych jest obliczalna wtw istnieje metoda efektywna, która pozwala dla każdego ciągu argumentów ustalić jej wartość
- relacja (n -argumentowa) na \mathbb{N} jest obliczalna wtw istnieje metoda efektywna, która pozwala ustalić czy relacja ta zachodzi dla każdej n -ki uporządkowanej \mathbb{N} .
- zbiór \mathbb{N} jest obliczalny wtw istnieje metoda efektywna, która pozwala dla dowolnej liczby ustalić czy jest elementem tego zbioru czy nie

OBLICZALNOŚĆ

Tradycja matematyczna – efektywność jako obliczalność:

- funkcja (n -argumentowa) liczb naturalnych jest obliczalna wtw istnieje metoda efektywna, która pozwala dla każdego ciągu argumentów ustalić jej wartość
- relacja (n -argumentowa) na \mathbb{N} jest obliczalna wtw istnieje metoda efektywna, która pozwala ustalić czy relacja ta zachodzi dla każdej n -ki uporządkowanej \mathbb{N} .
- zbiór \mathbb{N} jest obliczalny wtw istnieje metoda efektywna, która pozwala dla dowolnej liczby ustalić czy jest elementem tego zbioru czy nie

Uwaga: poszczególne pojęcia obliczalności są wzajemnie definiowalne

OBLICZALNOŚĆ

Czy każdy zbiór liczb naturalnych jest obliczalny?

OBLICZALNOŚĆ

Czy każdy zbiór liczb naturalnych jest obliczalny?

1. liczba różnych zbiorów l. naturalnych wynosi $c = \text{Card}(\mathcal{P}(N))$

OBLICZALNOŚĆ

Czy każdy zbiór liczb naturalnych jest obliczalny?

1. liczba różnych zbiorów l. naturalnych wynosi $c = \text{Card}(\mathcal{P}(\mathbb{N}))$
2. zbiorów obliczalnych jest tylko przeliczalnie wiele

OBLICZALNOŚĆ

Czy każdy zbiór liczb naturalnych jest obliczalny?

1. liczba różnych zbiorów l. naturalnych wynosi $c = \text{Card}(\mathcal{P}(N))$
 2. zbiorów obliczalnych jest tylko przeliczalnie wiele
- Zatem: istnieje nieprzeliczalnie wiele zbiorów (funkcji, relacji), które nie są obliczalne.

OBLICZALNOŚĆ

Czy każdy zbiór liczb naturalnych jest obliczalny?

1. liczba różnych zbiorów l. naturalnych wynosi $c = \text{Card}(\mathcal{P}(N))$
 2. zbiorów obliczalnych jest tylko przeliczalnie wiele
- Zatem: istnieje nieprzeliczalnie wiele zbiorów (funkcji, relacji), które nie są obliczalne.

Uwaga: aby sprowadzić rozważanie wszelkich metod efektywnych do rozważania obiektów obliczalnych niezbędna jest arytmetyzacja dziedzin nienumerycznych.

OBLICZALNOŚĆ

Arytmetyzacja – historia problemu:

OBLICZALNOŚĆ

Arytmetyzacja – historia problemu:

- 1 Kartezjusz – geometria analityczna

OBLICZALNOŚĆ

Arytmetyzacja – historia problemu:

- 1 Kartezjusz – geometria analityczna
- 2 Leibniz – algebra logiki

OBLICZALNOŚĆ

Arytmetyzacja – historia problemu:

- 1 Kartezjusz – geometria analityczna
- 2 Leibniz – algebra logiki
- 3 Gödel – arytmetyzacja języka logiki

OBLICZALNOŚĆ

Arytmetyzacja – zasady:

OBLICZALNOŚĆ

Arytmetyzacja – zasady:

Musi dla każdego wyrażenia w efektywnie ustalić jego unikalny gödłowski numer $gn(w)$, a dla każdego numeru, przyporządkowaną mu formułę, czyli spełniać warunki:

OBLICZALNOŚĆ

Arytmetyzacja – zasady:

Musi dla każdego wyrażenia w efektywnie ustalić jego unikalny gödłowski numer $gn(w)$, a dla każdego numeru, przyporządkowaną mu formułę, czyli spełniać warunki:

- $w_i = w_j$ wtw $gn(w_i) = gn(w_j)$

OBLICZALNOŚĆ

Arytmetyzacja – zasady:

Musi dla każdego wyrażenia w efektywnie ustalić jego unikalny gödłowski numer $gn(w)$, a dla każdego numeru, przyporządkowaną mu formułę, czyli spełniać warunki:

- $w_i = w_j$ wtw $gn(w_i) = gn(w_j)$
- istnieje algorytm obliczania dla dowolnego w jego gn w skończonym czasie

OBLICZALNOŚĆ

Arytmetyzacja – zasady:

Musi dla każdego wyrażenia w efektywnie ustalić jego unikalny gödłowski numer $gn(w)$, a dla każdego numeru, przyporządkowaną mu formułę, czyli spełniać warunki:

- $w_i = w_j$ wtw $gn(w_i) = gn(w_j)$
- istnieje algorytm obliczania dla dowolnego w jego gn w skończonym czasie
- dla dowolnej l. nat. n jest rozstrzygalne czy jest ona gn dla jakiegoś wyrażenia

OBLICZALNOŚĆ

Arytmetyzacja – zasady:

Musi dla każdego wyrażenia w efektywnie ustalić jego unikalny gödłowski numer $gn(w)$, a dla każdego numeru, przyporządkowaną mu formułę, czyli spełniać warunki:

- $w_i = w_j$ wtw $gn(w_i) = gn(w_j)$
- istnieje algorytm obliczania dla dowolnego w jego gn w skończonym czasie
- dla dowolnej l. nat. n jest rozstrzygalne czy jest ona gn dla jakiegoś wyrażenia
- jeżeli n jest numerem gödłowskim, to algorytm pozwala w skończonym czasie ustlić jego wartość

OBLICZALNOŚĆ

Arytmetyzacja – przykład:

OBLICZALNOŚĆ

Arytmetyzacja – przykład:

Alfabet = $\{a, b, c\}$.

OBLICZALNOŚĆ

Arytmetyzacja – przykład:

Alfabet = $\{a, b, c\}$.

Dla dowolnego słowa $x_1 \dots x_n$, gdzie $x_i \in \{a, b, c\}$ przypisujemy liczbę $2^{d_0} \times 3^{d_1} \times \dots \times p_n^{d_n}$, gdzie p_i to i -ta liczba pierwsza, a

OBLICZALNOŚĆ

Arytmetyzacja – przykład:

Alfabet = $\{a, b, c\}$.

Dla dowolnego słowa $x_1 \dots x_n$, gdzie $x_i \in \{a, b, c\}$ przypisujemy liczbę $2^{d_0} \times 3^{d_1} \times \dots \times p_n^{d_n}$, gdzie p_i to i -ta liczba pierwsza, a

$$d^i = \begin{cases} 1 & \text{jeżeli } x_i = a \\ 2 & \text{jeżeli } x_i = b \\ 3 & \text{jeżeli } x_i = c \end{cases}$$

OBLICZALNOŚĆ

Arytmetyzacja – przykład:

Alfabet = $\{a, b, c\}$.

Dla dowolnego słowa $x_1 \dots x_n$, gdzie $x_i \in \{a, b, c\}$ przypisujemy liczbę $2^{d_0} \times 3^{d_1} \times \dots \times p_n^{d_n}$, gdzie p_i to i -ta liczba pierwsza, a

$$d^i = \begin{cases} 1 & \text{jeżeli } x_i = a \\ 2 & \text{jeżeli } x_i = b \\ 3 & \text{jeżeli } x_i = c \end{cases}$$

np. $gn(cba) = 2^3 \times 3^2 \times 5^1 = 360$

OBLICZALNOŚĆ

Arytmetyzacja – przykład:

Alfabet = $\{a, b, c\}$.

Dla dowolnego słowa $x_1 \dots x_n$, gdzie $x_i \in \{a, b, c\}$ przypisujemy liczbę $2^{d_0} \times 3^{d_1} \times \dots \times p_n^{d_n}$, gdzie p_i to i -ta liczba pierwsza, a

$$d^i = \begin{cases} 1 & \text{jeżeli } x_i = a \\ 2 & \text{jeżeli } x_i = b \\ 3 & \text{jeżeli } x_i = c \end{cases}$$

np. $gn(cba) = 2^3 \times 3^2 \times 5^1 = 360$

OBLICZALNOŚĆ

Ważniejsze współczesne definicje funkcji obliczalnych:

OBLICZALNOŚĆ

Ważniejsze współczesne definicje funkcji obliczalnych:

- 1 definiowalność w logice kombinatorycznej – Schönfinkel (1924), Curry (1929)

OBLICZALNOŚĆ

Ważniejsze współczesne definicje funkcji obliczalnych:

- 1 definiowalność w logice kombinatorycznej – Schönfinkel (1924), Curry (1929)
- 2 funkcje rekurencyjne – Gödel (1931, 1934 – ogólne f. rekurencyjne), Herbrand (1932)

OBLICZALNOŚĆ

Ważniejsze współczesne definicje funkcji obliczalnych:

- 1 definiowalność w logice kombinatorycznej – Schönfinkel (1924), Curry (1929)
- 2 funkcje rekurencyjne – Gödel (1931, 1934 – ogólne f. rekurencyjne), Herbrand (1932)
- 3 definiowalność w rachunku lambda – Church (1936)

OBLICZALNOŚĆ

Ważniejsze współczesne definicje funkcji obliczalnych:

- 1 definiowalność w logice kombinatorycznej – Schönfinkel (1924), Curry (1929)
- 2 funkcje rekurencyjne – Gödel (1931, 1934 – ogólne f. rekurencyjne), Herbrand (1932)
- 3 definiowalność w rachunku lambda – Church (1936)
- 4 reprezentowalność w arytmetyce – Kleene (1952)

OBLICZALNOŚĆ

definicja zbioru funkcji rekurencyjnych:

OBLICZALNOŚĆ

definicja zbioru funkcji rekurencyjnych:

Jest to najmniejszy zbiór funkcji zawierający stałą funkcję zerowania, funkcję następnika, funkcje projekcji oraz domknięty na operacje podstawiania, rekursji prostej i minimum efektywnego.

OBLICZALNOŚĆ

definicja zbioru funkcji rekurencyjnych:

Jest to najmniejszy zbiór funkcji zawierający stałą funkcję zerowania, funkcję następnika, funkcje projekcji oraz domknięty na operacje podstawiania, rekursji prostej i minimum efektywnego.
Funkcje wyjściowe:

OBLICZALNOŚĆ

definicja zbioru funkcji rekurencyjnych:

Jest to najmniejszy zbiór funkcji zawierający stałą funkcję zerowania, funkcję następnika, funkcje projekcji oraz domknięty na operacje podstawiania, rekursji prostej i minimum efektywnego.
Funkcje wyjściowe:

- 1 stała funkcja zero – $Z(x) = 0$

OBLICZALNOŚĆ

definicja zbioru funkcji rekurencyjnych:

Jest to najmniejszy zbiór funkcji zawierający stałą funkcję zerowania, funkcję następnika, funkcje projekcji oraz domknięty na operacje podstawiania, rekursji prostej i minimum efektywnego.

Funkcje wyjściowe:

- 1 stała funkcja zero – $Z(x) = 0$
- 2 funkcja następnika – $S(x) = x + 1$

OBLICZALNOŚĆ

definicja zbioru funkcji rekurencyjnych:

Jest to najmniejszy zbiór funkcji zawierający stałą funkcję zerowania, funkcję następnika, funkcje projekcji oraz domknięty na operacje podstawiania, rekursji prostej i minimum efektywnego.

Funkcje wyjściowe:

- 1 stała funkcja zero – $Z(x) = 0$
- 2 funkcja następnika – $S(x) = x + 1$
- 3 n-argumentowe funkcje projekcji – $P_i^n(x_1, \dots, x_n) = x_i$, dla $1 \leq i \leq n$, np. funkcja $id(x) = x$

OBLICZALNOŚĆ

operacja podstawiania (kompozycji, superpozycji) funkcji

OBLICZALNOŚĆ

operacja podstawiania (kompozycji, superpozycji) funkcji

$$f(x_1, \dots, x_n) = g(h_1(x_1, \dots, x_n), \dots, h_m(x_1, \dots, x_n))$$

OBLICZALNOŚĆ

operacja podstawiania (kompozycji, superpozycji) funkcji

$$f(x_1, \dots, x_n) = g(h_1(x_1, \dots, x_n), \dots, h_m(x_1, \dots, x_n))$$

gdzie g jest rekurencyjną funkcją m -argumentową a h_1, \dots, h_m to rekurencyjne funkcje n -argumentowe.

OBLICZALNOŚĆ

operacja podstawiania (kompozycji, superpozycji) funkcji

$$f(x_1, \dots, x_n) = g(h_1(x_1, \dots, x_n), \dots, h_m(x_1, \dots, x_n))$$

gdzie g jest rekurencyjną funkcją m -argumentową a h_1, \dots, h_m to rekurencyjne funkcje n -argumentowe.

Szczególny przypadek to złożenie dwóch funkcji jednoargumentowych $f(x) = g(h(x))$

OBLICZALNOŚĆ

operacja rekursji prostej

OBLICZALNOŚĆ

operacja rekursji prostej

$$f(x_1, \dots, x_n, 0) = g(x_1, \dots, x_n)$$

OBLICZALNOŚĆ

operacja rekursji prostej

$$f(x_1, \dots, x_n, 0) = g(x_1, \dots, x_n)$$

$$f(x_1, \dots, x_n, S(y)) = h(x_1, \dots, x_n, y, f(x_1, \dots, x_n, y))$$

OBLICZALNOŚĆ

operacja rekursji prostej

$$f(x_1, \dots, x_n, 0) = g(x_1, \dots, x_n)$$

$$f(x_1, \dots, x_n, S(y)) = h(x_1, \dots, x_n, y, f(x_1, \dots, x_n, y))$$

gdzie g i h to rekurencyjne funkcje

OBLICZALNOŚĆ

operacja rekursji prostej

$$f(x_1, \dots, x_n, 0) = g(x_1, \dots, x_n)$$

$$f(x_1, \dots, x_n, S(y)) = h(x_1, \dots, x_n, y, f(x_1, \dots, x_n, y))$$

gdzie g i h to rekurencyjne funkcje

np. definicja silni:

OBLICZALNOŚĆ

operacja rekursji prostej

$$f(x_1, \dots, x_n, 0) = g(x_1, \dots, x_n)$$

$$f(x_1, \dots, x_n, S(y)) = h(x_1, \dots, x_n, y, f(x_1, \dots, x_n, y))$$

gdzie g i h to rekurencyjne funkcje

np. definicja silni:

$$0! = 1$$

OBLICZALNOŚĆ

operacja rekursji prostej

$$f(x_1, \dots, x_n, 0) = g(x_1, \dots, x_n)$$

$$f(x_1, \dots, x_n, S(y)) = h(x_1, \dots, x_n, y, f(x_1, \dots, x_n, y))$$

gdzie g i h to rekurencyjne funkcje

np. definicja silni:

$$0! = 1$$

$$(n + 1)! = (n + 1)(n!)$$

OBLICZALNOŚĆ

operacja minimum efektywnego

OBLICZALNOŚĆ

operacja minimum efektywnego

$$f(x_1, \dots, x_n) = \mu_y g(x_1, \dots, x_n, y) = 0$$

OBLICZALNOŚĆ

operacja minimum efektywnego

$$f(x_1, \dots, x_n) = \mu_y g(x_1, \dots, x_n, y) = 0$$

gdzie g to rekurencyjna funkcja spełniająca warunek:

OBLICZALNOŚĆ

operacja minimum efektywnego

$$f(x_1, \dots, x_n) = \mu_y g(x_1, \dots, x_n, y) = 0$$

gdzie g to rekurencyjna funkcja spełniająca warunek:

$$\forall x_1, \dots, \forall x_n, \exists y g(x_1, \dots, x_n, y) = 0$$

OBLICZALNOŚĆ

operacja minimum efektywnego

$$f(x_1, \dots, x_n) = \mu_y g(x_1, \dots, x_n, y) = 0$$

gdzie g to rekurencyjna funkcja spełniająca warunek:

$$\forall x_1, \dots, \forall x_n, \exists y g(x_1, \dots, x_n, y) = 0$$

a μ_y czytamy "najmniejszy taki y , że"

OBLICZALNOŚĆ

Zbiory rekurencyjne i rekurencyjnie przeliczalne:

OBLICZALNOŚĆ

Zbiory rekurencyjne i rekurencyjnie przeliczalne:

- Zbiór jest rekurencyjny wtw funkcja charakterystyczna tego zbioru jest rekurencyjna

OBLICZALNOŚĆ

Zbiory rekurencyjne i rekurencyjnie przeliczalne:

- Zbiór jest rekurencyjny wtw funkcja charakterystyczna tego zbioru jest rekurencyjna
- Zbiór jest rekurencyjnie przeliczalny wtw istnieje efektywna metoda, która dla każdego elementu tego zbioru pozwala pokazać, że do niego należy

OBLICZALNOŚĆ

Zbiory rekurencyjne i rekurencyjnie przeliczalne:

- Zbiór jest rekurencyjny wtw funkcja charakterystyczna tego zbioru jest rekurencyjna
- Zbiór jest rekurencyjnie przeliczalny wtw istnieje efektywna metoda, która dla każdego elementu tego zbioru pozwala pokazać, że do niego należy

Przykłady:

OBLICZALNOŚĆ

Zbiory rekurencyjne i rekurencyjnie przeliczalne:

- Zbiór jest rekurencyjny wtw funkcja charakterystyczna tego zbioru jest rekurencyjna
- Zbiór jest rekurencyjnie przeliczalny wtw istnieje efektywna metoda, która dla każdego elementu tego zbioru pozwala pokazać, że do niego należy

Przykłady:

- zbiory rekurencyjne – np. w KRK: słownik, zbiór poprawnych wyrażeń, zbiór aksjomatów, zbiór dowodów

OBLICZALNOŚĆ

Zbiory rekurencyjne i rekurencyjnie przeliczalne:

- Zbiór jest rekurencyjny wtw funkcja charakterystyczna tego zbioru jest rekurencyjna
- Zbiór jest rekurencyjnie przeliczalny wtw istnieje efektywna metoda, która dla każdego elementu tego zbioru pozwala pokazać, że do niego należy

Przykłady:

- zbiory rekurencyjne – np. w KRK: słownik, zbiór poprawnych wyrażeń, zbiór aksjomatów, zbiór dowodów
- zbiór rekurencyjnie przeliczalny – zbiór tez KRK

OBLICZALNOŚĆ

Zbiory rekurencyjne i rekurencyjnie przeliczalne:

- Zbiór jest rekurencyjny wtw funkcja charakterystyczna tego zbioru jest rekurencyjna
- Zbiór jest rekurencyjnie przeliczalny wtw istnieje efektywna metoda, która dla każdego elementu tego zbioru pozwala pokazać, że do niego należy

Przykłady:

- zbiory rekurencyjne – np. w KRK: słownik, zbiór poprawnych wyrażeń, zbiór aksjomatów, zbiór dowodów
- zbiór rekurencyjnie przeliczalny – zbiór tez KRK
- zbiór rekurencyjnie nieprzeliczalny – zbiór nietez KRK

OBLICZALNOŚĆ

Zbiory rekurencyjne i rekurencyjnie przeliczalne:

- Zbiór jest rekurencyjny wtw funkcja charakterystyczna tego zbioru jest rekurencyjna
- Zbiór jest rekurencyjnie przeliczalny wtw istnieje efektywna metoda, która dla każdego elementu tego zbioru pozwala pokazać, że do niego należy

Przykłady:

- zbiory rekurencyjne – np. w KRK: słownik, zbiór poprawnych wyrażeń, zbiór aksjomatów, zbiór dowodów
- zbiór rekurencyjnie przeliczalny – zbiór tez KRK
- zbiór rekurencyjnie nieprzeliczalny – zbiór nietez KRK

Twierdzenie: Zbiór jest rekurencyjny wtw zarówno on jak i jego dopełnienie jest rek. przeliczalne

OBLICZALNOŚĆ

Teza Churcha-Turinga (1936)

OBLICZALNOŚĆ

Teza Churcha-Turinga (1936)

Jeżeli funkcja zdefiniowana na liczbach naturalnych jest efektywna, to:

OBLICZALNOŚĆ

Teza Churcha-Turinga (1936)

Jeżeli funkcja zdefiniowana na liczbach naturalnych jest efektywna, to:

a) jest funkcją rekurencyjną (Church)

OBLICZALNOŚĆ

Teza Churcha-Turinga (1936)

Jeżeli funkcja zdefiniowana na liczbach naturalnych jest efektywna, to:

- a) jest funkcją rekurencyjną (Church)
- b) jest obliczalna przez maszynę Turinga (Turing)

OBLICZALNOŚĆ

Teza Churcha-Turinga (1936)

Jeżeli funkcja zdefiniowana na liczbach naturalnych jest efektywna, to:

- a) jest funkcją rekurencyjną (Church)
- b) jest obliczalna przez maszynę Turinga (Turing)

Częściowe poparcie tezy C-T – dowody równoważności rozmaitych charakterystyk procedury efektywnej (the most amazing fact)

OBLICZALNOŚĆ

Teza Churcha-Turinga (1936)

Jeżeli funkcja zdefiniowana na liczbach naturalnych jest efektywna, to:

- a) jest funkcją rekurencyjną (Church)
- b) jest obliczalna przez maszynę Turinga (Turing)

Częściowe poparcie tezy C-T – dowody równoważności rozmaitych charakterystyk procedury efektywnej (the most amazing fact)
Obiekcje – np. Post, Kalmar (1959)

WYNIKI

Program Hilberta 1900:

WYNIKI

Program Hilberta 1900:

Ugruntowanie podstaw matematyki oraz znalezienie uniwersalnej i mechanicznej procedury rozwiązywania wszystkich problemów arytmetycznych

WYNIKI

Program Hilberta 1900:

Ugruntowanie podstaw matematyki oraz znalezienie uniwersalnej i mechanicznej procedury rozwiązywania wszystkich problemów arytmetycznych

Narzędzie realizacji: formalizacja (syntaktyczna) teorii matematycznych, metody finitystyczne stosowane do konkretnych obiektów syntaktycznych.

WYNIKI

Program Hilberta 1900:

Ugruntowanie podstaw matematyki oraz znalezienie uniwersalnej i mechanicznej procedury rozwiązywania wszystkich problemów arytmetycznych

Narzędzie realizacji: formalizacja (syntaktyczna) teorii matematycznych, metody finitystyczne stosowane do konkretnych obiektów syntaktycznych.

Zadania: dowody niesprzeczności, zupełności i rozstrzygalności (Entscheidungsproblem) teorii matematycznych.

WYNIKI

Program Hilberta 1900:

Ugruntowanie podstaw matematyki oraz znalezienie uniwersalnej i mechanicznej procedury rozwiązywania wszystkich problemów arytmetycznych

Narzędzie realizacji: formalizacja (syntaktyczna) teorii matematycznych, metody finitystyczne stosowane do konkretnych obiektów syntaktycznych.

Zadania: dowody niesprzeczności, zupełności i rozstrzygalności (Entscheidungsproblem) teorii matematycznych.

⇒ Hilbert, Ackermann (1928) – problem rozstrzygalności to zasadniczy problem logiki matematycznej

WYNIKI

Program Hilberta 1900:

Ugruntowanie podstaw matematyki oraz znalezienie uniwersalnej i mechanicznej procedury rozwiązywania wszystkich problemów arytmetycznych

Narzędzie realizacji: formalizacja (syntaktyczna) teorii matematycznych, metody finitystyczne stosowane do konkretnych obiektów syntaktycznych.

Zadania: dowody niesprzeczności, zupełności i rozstrzygalności (Entscheidungsproblem) teorii matematycznych.

⇒ Hilbert, Ackermann (1928) – problem rozstrzygalności to zasadniczy problem logiki matematycznej

Oryginalność programu Hilberta: poszukiwanie zwiększonej ścisłości nie tylko narzędzi dowodzenia w matematyce ale przede wszystkim o matematyce ⇒ metamatematyka

WYNIKI

Program Hilberta 1900:

Ugruntowanie podstaw matematyki oraz znalezienie uniwersalnej i mechanicznej procedury rozwiązywania wszystkich problemów arytmetycznych

Narzędzie realizacji: formalizacja (syntaktyczna) teorii matematycznych, metody finitystyczne stosowane do konkretnych obiektów syntaktycznych.

Zadania: dowody niesprzeczności, zupełności i rozstrzygalności (Entscheidungsproblem) teorii matematycznych.

⇒ Hilbert, Ackermann (1928) – problem rozstrzygalności to zasadniczy problem logiki matematycznej

Oryginalność programu Hilberta: poszukiwanie zwiększonej ścisłości nie tylko narzędzi dowodzenia w matematyce ale przede wszystkim o matematyce ⇒ metamatematyka

Wady: niedostateczne sprecyzowanie pojęcia metody finitystycznej.

WYNIKI

Rozstrzygalność teorii:

WYNIKI

Rozstrzygalność teorii:

- Teoria jest rozstrzygalna wtw zbiór (numerów gödłowskich) jej twierdzeń jest rekurencyjny

WYNIKI

Rozstrzygalność teorii:

- Teoria jest rozstrzygalna wtw zbiór (numerów gödłowskich) jej twierdzeń jest rekurencyjny
- Teoria jest nierozstrzygalna wtw zbiór jej twierdzeń nie jest rekurencyjny

WYNIKI

Rozstrzygalność teorii:

- Teoria jest rozstrzygalna wtw zbiór (numerów gödlowskich) jej twierdzeń jest rekurencyjny
- Teoria jest nierozstrzygalna wtw zbiór jej twierdzeń nie jest rekurencyjny
- Teoria jest istotnie nierozstrzygalna wtw każde jej niesprzeczne rozszerzenie jest nierozstrzygalne

WYNIKI

Rozstrzygalność teorii:

- Teoria jest rozstrzygalna wtw zbiór (numerów gödłowskich) jej twierdzeń jest rekurencyjny
- Teoria jest nierozstrzygalna wtw zbiór jej twierdzeń nie jest rekurencyjny
- Teoria jest istotnie nierozstrzygalna wtw każde jej niesprzeczne rozszerzenie jest nierozstrzygalne
- Teoria jest półrozstrzygalna wtw zbiór jej twierdzeń jest rekurencyjnie przeliczalny

WYNIKI

Zupełność teorii:

WYNIKI

Zupełność teorii:

- Teoria jest zupełna wtw dla dowolnego zdania albo ono albo jego negacja należy do teorii, w przeciwnym wypadku jest niezupełna

WYNIKI

Zupełność teorii:

- Teoria jest zupełna wtw dla dowolnego zdania albo ono albo jego negacja należy do teorii, w przeciwnym wypadku jest niezupełna
- Teoria jest Post-zupełna wtw staje się sprzeczna po dołączeniu do niej dowolnego zdania nie będącego jej twierdzeniem

WYNIKI

Zupełność teorii:

- Teoria jest zupełna wtw dla dowolnego zdania albo ono albo jego negacja należy do teorii, w przeciwnym wypadku jest niezupełna
- Teoria jest Post-zupełna wtw staje się spreczna po dołączeniu do niej dowolnego zdania nie będącego jej twierdzeniem
- Teoria jest istotnie niezupełna wtw każde jej niesprzeczne rozszerzenie jest niezupełne

WYNIKI

Zupełność teorii:

- Teoria jest zupełna wtw dla dowolnego zdania albo ono albo jego negacja należy do teorii, w przeciwnym wypadku jest niezupełna
- Teoria jest Post-zupełna wtw staje się spreczna po dołączeniu do niej dowolnego zdania nie będącego jej twierdzeniem
- Teoria jest istotnie niezupełna wtw każde jej niesprzeczne rozszerzenie jest niezupełne

Twierdzenie: Dowolna teoria jest istotnie nierozstrzygalna wtw jest istotnie niezupełna

WYNIKI

Twierdzenia limitacyjne:

WYNIKI

Twierdzenia limitacyjne:

- 1931 – I tw. Gödla o (istotnej) niezupełności arytmetyki I. nat.

WYNIKI

Twierdzenia limitacyjne:

- 1931 – I tw. Gödla o (istotnej) niezupełności arytmetyki I. nat.
- 1931 – II tw Gödla o niedowodnialności niesprzeczności arytmetyki

WYNIKI

Twierdzenia limitacyjne:

- 1931 – I tw. Gödla o (istotnej) niezupełności arytmetyki I. nat.
- 1931 – II tw Gödla o nieudowodnialności niesprzeczności arytmetyki
- 1936 – tw. Churcha o nierozstrzygalności KRK

WYNIKI

Twierdzenia limitacyjne:

- 1931 – I tw. Gödla o (istotnej) niezupełności arytmetyki I. nat.
- 1931 – II tw Gödla o nieudowodnialności niesprzeczności arytmetyki
- 1936 – tw. Churcha o nierozstrzygalności KRK
- 1936 – tw. Churcha o istotnej nierozstrzygalności arytmetyki

WYNIKI POZYTYWNE

Poziomy możliwości formalizacyjnych w logice:

WYNIKI POZYTYWNE

Poziomy możliwości formalizacyjnych w logice:

- KRZ – niezupełny, Post-zupełny, pełny, rozstrzygalny

WYNIKI POZYTYWNE

Poziomy możliwości formalizacyjnych w logice:

- KRZ – niezupełny, Post-zupełny, pełny, rozstrzygalny
- KRK – pełny, nierozstrzygalny ale półrozstrzygalny

WYNIKI POZYTYWNE

Poziomy możliwości formalizacyjnych w logice:

- KRZ – niepełny, Post-zupełny, pełny, rozstrzygalny
- KRK – pełny, nierozstrzygalny ale półrozstrzygalny
- logika 2-rzędu – niepełna, nierozstrzygalna

WYNIKI POZYTYWNE

Poziomy możliwości formalizacyjnych w logice:

- KRZ – niezupełny, Post-zupełny, pełny, rozstrzygalny
- KRK – pełny, nierozstrzygalny ale półrozstrzygalny
- logika 2-rzędu – niepełna, nierozstrzygalna

ale wiele fragmentów KRK jest rozstrzygalnych! np. monadyczny KRK (Löwenheim 1915).

WYNIKI POZYTYWNE

Przykłady teorii (elementarnych) rozstrzygalnych:

WYNIKI POZYTYWNE

Przykłady teorii (elementarnych) rozstrzygalnych:

- 1 Teoria równości (Löwenheim 1915)

WYNIKI POZYTYWNE

Przykłady teorii (elementarnych) rozstrzygalnych:

- 1 Teoria równości (Löwenheim 1915)
- 2 Teorie niektórych relacji porządkujących (np. gęstego porządku liniowego bez elementu pierwszego i ostatniego, porządku dyskretnego (Langford 1927))

WYNIKI POZYTYWNE

Przykłady teorii (elementarnych) rozstrzygalnych:

- 1 Teoria równości (Löwenheim 1915)
- 2 Teorie niektórych relacji porządkujących (np. gęstego porządku liniowego bez elementu pierwszego i ostatniego, porządku dyskretnego (Langford 1927))
- 3 Teoria algebr Boole'a (Tarski 1949)

WYNIKI POZYTYWNE

Przykłady teorii (elementarnych) rozstrzygalnych:

- 1 Teoria równości (Löwenheim 1915)
- 2 Teorie niektórych relacji porządkujących (np. gęstego porządku liniowego bez elementu pierwszego i ostatniego, porządku dyskretnego (Langford 1927))
- 3 Teoria algebr Boole'a (Tarski 1949)
- 4 Teoria grup abelowych (Szmielew 1955)

WYNIKI POZYTYWNE

Przykłady teorii (elementarnych) rozstrzygalnych:

- 1 Teoria równości (Löwenheim 1915)
- 2 Teorie niektórych relacji porządkujących (np. gęstego porządku liniowego bez elementu pierwszego i ostatniego, porządku dyskretnego (Langford 1927))
- 3 Teoria algebr Boole'a (Tarski 1949)
- 4 Teoria grup abelowych (Szmielew 1955)
- 5 Arytmetyka Presburgera liczb naturalnych z $+$ (1929)

WYNIKI POZYTYWNE

Przykłady teorii (elementarnych) rozstrzygalnych:

- 1 Teoria równości (Löwenheim 1915)
- 2 Teorie niektórych relacji porządkujących (np. gęstego porządku liniowego bez elementu pierwszego i ostatniego, porządku dyskretnego (Langford 1927))
- 3 Teoria algebr Boole'a (Tarski 1949)
- 4 Teoria grup abelowych (Szmielew 1955)
- 5 Arytmetyka Presburgera liczb naturalnych z $+$ (1929)
- 6 Arytmetyka Skolema liczb naturalnych z \times (1930)

WYNIKI POZYTYWNE

Przykłady teorii (elementarnych) rozstrzygalnych:

- 1 Teoria równości (Löwenheim 1915)
- 2 Teorie niektórych relacji porządkujących (np. gęstego porządku liniowego bez elementu pierwszego i ostatniego, porządku dyskretnego (Langford 1927))
- 3 Teoria algebr Boole'a (Tarski 1949)
- 4 Teoria grup abelowych (Szmielew 1955)
- 5 Arytmetyka Presburgera liczb naturalnych z $+$ (1929)
- 6 Arytmetyka Skolema liczb naturalnych z \times (1930)
- 7 Teoria liczb rzeczywistych (Tarski 1951)

WYNIKI POZYTYWNE

Przykłady teorii (elementarnych) rozstrzygalnych – komentarze:

WYNIKI POZYTYWNE

Przykłady teorii (elementarnych) rozstrzygalnych – komentarze:

ad 3 i 4: zarówno teoria krat jak i teoria grup jest nierozstrzygalna ale nie jest istotnie nierozstrzygalna!

WYNIKI POZYTYWNE

Przykłady teorii (elementarnych) rozstrzygalnych – komentarze:

ad 3 i 4: zarówno teoria krat jak i teoria grup jest nierozstrzygalna ale nie jest istotnie nierozstrzygalna!

ad 5 i 6: pokazuje to niezależność operacji dodawania i mnożenia

WYNIKI POZYTYWNE

Przykłady teorii (elementarnych) rozstrzygalnych – komentarze:

ad 3 i 4: zarówno teoria krat jak i teoria grup jest nierozstrzygalna ale nie jest istotnie nierozstrzygalna!

ad 5 i 6: pokazuje to niezależność operacji dodawania i mnożenia

as 7: fakt ten nie jest w konflikcie z istotną nierozstrzygalnością arytmetyki liczb naturalnych!

WYNIKI

Jak dowodzimy rozstrzygalności?

WYNIKI

Jak dowodzimy rozstrzygalności?

Wybrane metody:

WYNIKI

Jak dowodzimy rozstrzygalności?

Wybrane metody:

- metodą eliminacji kwantyfikatorów (Löwenheim 1915, Skolem 1919)

WYNIKI

Jak dowodzimy rozstrzygalności?

Wybrane metody:

- metodą eliminacji kwantyfikatorów (Löwenheim 1915, Skolem 1919)
- przez metody teoriomodelowe (np. wykazanie kategoryczności teorii lub własności skończonych modeli)

WYNIKI

Jak dowodzimy rozstrzygalności?

Wybrane metody:

- metodą eliminacji kwantyfikatorów (Löwenheim 1915, Skolem 1919)
- przez metody teoriomodelowe (np. wykazanie kategoryczności teorii lub własności skończonych modeli)
- przez interpretację w rozstrzygalnych teoriach

WYNIKI

Jak dowodzimy rozstrzygalności?

Wybrane metody:

- metodą eliminacji kwantyfikatorów (Löwenheim 1915, Skolem 1919)
- przez metody teoriomodelowe (np. wykazanie kategoryczności teorii lub własności skończonych modeli)
- przez interpretację w rozstrzygalnych teoriach
- przez konstrukcję poprawnego algorytmu decyzyjnego

WYNIKI

Jak dowodzimy nierozstrzygalności?

WYNIKI

Jak dowodzimy nierozstrzygalności?

Wybrane metody:

WYNIKI

Jak dowodzimy nierozstrzygalności?

Wybrane metody:

- przez wykazanie, że zawiera w sobie istotnie nierozstrzygalną teorię

WYNIKI

Jak dowodzimy nierozstrzygalności?

Wybrane metody:

- przez wykazanie, że zawiera w sobie istotnie nierozstrzygalną teorię
- przez wykazanie, że zawiera się w jakiejś teorii nierozstrzygalnej w tym samym języku

TEORIA ZŁOŻONOŚCI OBLICZENIOWEJ

Co zmieniły komputery?

TEORIA ZŁOŻONOŚCI OBLICZENIOWEJ

Co zmieniły komputery?

- dawniej: teoria obliczalności \implies główny problem: czy X jest obliczalne?

TEORIA ZŁOŻONOŚCI OBLICZENIOWEJ

Co zmieniły komputery?

- dawniej: teoria obliczalności \implies główny problem: czy X jest obliczalne?
- obecnie: teoria złożoności obliczeniowej \implies główny problem: czy X jest praktycznie obliczalne ?

TEORIA ZŁOŻONOŚCI OBLICZENIOWEJ

Co zmieniły komputery? – niektóre konsekwencje:

TEORIA ZŁOŻONOŚCI OBLICZENIOWEJ

Co zmieniły komputery? – niektóre konsekwencje:

- algorytmy z obiektów idealnych zmieniły się w konkretne

TEORIA ZŁOŻONOŚCI OBLICZENIOWEJ

Co zmieniły komputery? – niektóre konsekwencje:

- algorytmy z obiektów idealnych zmieniły się w konkretne (implementacja zastąpiła kontemplację)

TEORIA ZŁOŻONOŚCI OBLICZENIOWEJ

Co zmieniły komputery? – niektóre konsekwencje:

- algorytmy z obiektów idealnych zmieniły się w konkretne (implementacja zastąpiła kontemplację)
- wiele teorii uznawanych za mechaniczne (bo rozstrzygalne) i zaniedbanych ponownie stało się przedmiotem intensywnych badań (np. KRZ i jego rola w teorii NP-zupełności)

TEORIA ZŁOŻONOŚCI OBLICZENIOWEJ

Co zmieniły komputery? – niektóre konsekwencje:

- algorytmy z obiektów idealnych zmieniły się w konkretne (implementacja zastąpiła kontemplację)
- wiele teorii uznawanych za mechaniczne (bo rozstrzygalne) i zaniedbanych ponownie stało się przedmiotem intensywnych badań (np. KRZ i jego rola w teorii NP-zupełności)
- problemy lekceważone (jako inżynierskie) zostały docenione (problemy optymalizacji)

TEORIA ZŁOŻONOŚCI OBLICZENIOWEJ

Co zmieniły komputery? – niektóre konsekwencje:

- algorytmy z obiektów idealnych zmieniły się w konkretne (implementacja zastąpiła kontemplację)
- wiele teorii uznawanych za mechaniczne (bo rozstrzygalne) i zaniebanych ponownie stało się przedmiotem intensywnych badań (np. KRZ i jego rola w teorii NP-zupełności)
- problemy lekceważone (jako inżynierskie) zostały docenione (problemy optymalizacji)
- teorie nierozstrzygalne stymulują badania nad metodami niepełnymi i wydajnymi (np. algorytmy dla klauzul Horne'a)

MIARY ZŁOŻONOŚCI

Jak mierzyć wydajność algorytmu?

MIARY ZŁOŻONOŚCI

Jak mierzyć wydajność algorytmu?

Co mierzymy?

MIARY ZŁOŻONOŚCI

Jak mierzyć wydajność algorytmu?

Co mierzymy?

- czas potrzebny na wykonanie obliczeń

MIARY ZŁOŻONOŚCI

Jak mierzyć wydajność algorytmu?

Co mierzymy?

- czas potrzebny na wykonanie obliczeń
- pamięć niezbędna do ich magazynowania

MIARY ZŁOŻONOŚCI

Jak mierzyć wydajność algorytmu?

Co mierzymy?

- czas potrzebny na wykonanie obliczeń
- pamięć niezbędna do ich magazynowania

Co ustalamy?

MIARY ZŁOŻONOŚCI

Jak mierzyć wydajność algorytmu?

Co mierzymy?

- czas potrzebny na wykonanie obliczeń
- pamięć niezbędna do ich magazynowania

Co ustalamy?

- ograniczenie górne – notacja $O(f(n))$

MIARY ZŁOŻONOŚCI

Jak mierzyć wydajność algorytmu?

Co mierzymy?

- czas potrzebny na wykonanie obliczeń
- pamięć niezbędna do ich magazynowania

Co ustalamy?

- ograniczenie górne – notacja $O(f(n))$
- ograniczenie dolne – notacja $\Omega(f(n))$

MIARY ZŁOŻONOŚCI

Jak mierzyć wydajność algorytmu?

Co mierzymy?

- czas potrzebny na wykonanie obliczeń
- pamięć niezbędna do ich magazynowania

Co ustalamy?

- ograniczenie górne – notacja $O(f(n))$
- ograniczenie dolne – notacja $\Omega(f(n))$
- średnia wydajność

gdzie f to funkcja wyznaczona przez analizowany algorytm, a n to rozmiar danych

MIARY ZŁOŻONOŚCI

Ograniczenie górne czasowe:

MIARY ZŁOŻONOŚCI

Ograniczenie górne czasowe:

Niech f i g to funkcje jednoargumentowe na \mathbb{N} .

MIARY ZŁOŻONOŚCI

Ograniczenie górne czasowe:

Niech f i g to funkcje jednoargumentowe na l. nat.:

f jest ograniczone przez g wtw $\exists j \forall k (k \geq j \rightarrow f(k) \leq g(k))$

MIARY ZŁOŻONOŚCI

Ograniczenie górne czasowe:

Niech f i g to funkcje jednoargumentowe na l. nat.:

f jest ograniczone przez g wtw $\exists j \forall k (k \geq j \rightarrow f(k) \leq g(k))$

np. $f(n) = n + 50$ a $g(n) = 3n$ dla $j = 25$

MIARY ZŁOŻONOŚCI

Ograniczenie górne czasowe:

Niech f i g to funkcje jednoargumentowe na l. nat.:

f jest ograniczone przez g wtw $\exists j \forall k (k \geq j \rightarrow f(k) \leq g(k))$

np. $f(n) = n + 50$ a $g(n) = 3n$ dla $j = 25$

- każda funkcja na n ograniczona przez funkcję postaci n^k (k ustalone) jest wielomianowa

MIARY ZŁOŻONOŚCI

Ograniczenie górne czasowe:

Niech f i g to funkcje jednoargumentowe na l. nat.:

f jest ograniczone przez g wtw $\exists j \forall k (k \geq j \rightarrow f(k) \leq g(k))$

np. $f(n) = n + 50$ a $g(n) = 3n$ dla $j = 25$

- każda funkcja na n ograniczona przez funkcję postaci n^k (k ustalone) jest wielomianowa
- jeżeli funkcja ustalająca dla danego algorytmu związek wielkości danych na wejściu do ilości czasu potrzebnego na rozwiązanie problemu jest wielomianowa, to algorytm pracuje w czasie wielomianowym

MIARY ZŁOŻONOŚCI

Ograniczenie górne czasowe:

Niech f i g to funkcje jednoargumentowe na l. nat.:

f jest ograniczone przez g wtw $\exists j \forall k (k \geq j \rightarrow f(k) \leq g(k))$

np. $f(n) = n + 50$ a $g(n) = 3n$ dla $j = 25$

- każda funkcja na n ograniczona przez funkcję postaci n^k (k ustalone) jest wielomianowa
- jeżeli funkcja ustalająca dla danego algorytmu związek wielkości danych na wejściu do ilości czasu potrzebnego na rozwiązanie problemu jest wielomianowa, to algorytm pracuje w czasie wielomianowym
- problem rozwiązywalny przez (deterministyczny) algorytm wielomianowy należy do klasy P (albo $PTIME$)

MIARY ZŁOŻONOŚCI

Ograniczenie górne czasowe:

Niech f i g to funkcje jednoargumentowe na l. nat.:

f jest ograniczone przez g wtw $\exists j \forall k (k \geq j \rightarrow f(k) \leq g(k))$

np. $f(n) = n + 50$ a $g(n) = 3n$ dla $j = 25$

- każda funkcja na n ograniczona przez funkcję postaci n^k (k ustalone) jest wielomianowa
- jeżeli funkcja ustalająca dla danego algorytmu związek wielkości danych na wejściu do ilości czasu potrzebnego na rozwiązanie problemu jest wielomianowa, to algorytm pracuje w czasie wielomianowym
- problem rozwiązywalny przez (deterministyczny) algorytm wielomianowy należy do klasy P (albo $PTIME$)
- P = klasa problemów praktycznie rozwiązywalnych (tractable)

MIARY ZŁOŻONOŚCI

Problemy praktycznie rozwiązywalne – hierarchia:

MIARY ZŁOŻONOŚCI

Problemy praktycznie rozwiązywalne – hierarchia:

- 1 logarytmiczne – $O(\log n)$, np. $f(n) = \log_2 n$

MIARY ZŁOŻONOŚCI

Problemy praktycznie rozwiązywalne – hierarchia:

- 1 logarytmiczne – $O(\log n)$, np. $f(n) = \log_2 n$
- 2 liniowe – $O(n)$, np. $f(n) = 3n + 5$

MIARY ZŁOŻONOŚCI

Problemy praktycznie rozwiązywalne – hierarchia:

- 1 logarytmiczne – $O(\log n)$, np. $f(n) = \log_2 n$
- 2 liniowe – $O(n)$, np. $f(n) = 3n + 5$
- 3 kwadratowe – $O(n^2)$, np. $f(n) = 4n^2 + 5n + 3$

MIARY ZŁOŻONOŚCI

Problemy praktycznie rozwiązywalne – hierarchia:

- 1 logarytmiczne – $O(\log n)$, np. $f(n) = \log_2 n$
- 2 liniowe – $O(n)$, np. $f(n) = 3n + 5$
- 3 kwadratowe – $O(n^2)$, np. $f(n) = 4n^2 + 5n + 3$

generalnie: problemy wielomianowe są rzędu $O(n^k)$, dla $f(n) = a_1 n^k + a_2 n^{k-1} + \dots + a_k$, gdzie a_1, a_2, \dots, a_k to dowolne liczby, w tym $a_1 \neq 0$

MIARY ZŁOŻONOŚCI

Problemy praktycznie rozwiązywalne – hierarchia:

- 1 logarytmiczne – $O(\log n)$, np. $f(n) = \log_2 n$
- 2 liniowe – $O(n)$, np. $f(n) = 3n + 5$
- 3 kwadratowe – $O(n^2)$, np. $f(n) = 4n^2 + 5n + 3$

generalnie: problemy wielomianowe są rzędu $O(n^k)$, dla $f(n) = a_1 n^k + a_2 n^{k-1} + \dots + a_k$, gdzie a_1, a_2, \dots, a_k to dowolne liczby, w tym $a_1 \neq 0$

Uwaga! przy określaniu rzędu złożoności pomijamy czynniki stałe, choć w praktyce mogą mieć znaczny wpływ na różnice w pracy konkretnych algorytmów. Podobnie lekceważymy różnice wykładników; n^2 i n^{200} są rzędu $O(n^k)$ choć w praktyce różnica jest drastyczna.

MIARY ZŁOŻONOŚCI

Problemy a algorytmy:

MIARY ZŁOŻONOŚCI

Problemy a algorytmy:

- Należy odróżnić problem od algorytmów służących do jego rozwiązania!

MIARY ZŁOŻONOŚCI

Problemy a algorytmy:

- Należy odróżnić problem od algorytmów służących do jego rozwiązania!
- Aktualne algorytmy wyznaczają górne ograniczenie wydajności.

MIARY ZŁOŻONOŚCI

Problemy a algorytmy:

- Należy odróżnić problem od algorytmów służących do jego rozwiązania!
- Aktualne algorytmy wyznaczają górne ograniczenie wydajności.
- W niektórych przypadkach można udowodnić dolne ograniczenie złożoności problemu.

MIARY ZŁOŻONOŚCI

Problemy a algorytmy:

- Należy odróżnić problem od algorytmów służących do jego rozwiązania!
- Aktualne algorytmy wyznaczają górne ograniczenie wydajności.
- W niektórych przypadkach można udowodnić dolne ograniczenie złożoności problemu.
- Jeżeli jest między nimi różnica, to określamy ją jako lukę algorytmiczną dla danego problemu; w przeciwnym wypadku problem jest algorytmicznie zamknięty.

MIARY ZŁOŻONOŚCI

Problemy a algorytmy:

- Należy odróżnić problem od algorytmów służących do jego rozwiązania!
- Aktualne algorytmy wyznaczają górne ograniczenie wydajności.
- W niektórych przypadkach można udowodnić dolne ograniczenie złożoności problemu.
- Jeżeli jest między nimi różnica, to określamy ją jako lukę algorytmiczną dla danego problemu; w przeciwnym wypadku problem jest algorytmicznie zamknięty.
- Problemy z luką algorytmiczną lub z nieustalonym ograniczeniem dolnym są algorytmicznie otwarte.

MIARY ZŁOŻONOŚCI

Przykłady problemów algorytmicznych:

MIARY ZŁOŻONOŚCI

Przykłady problemów algorytmicznych:

- wieża Hanoi – problem zamknięty $O(2^n)$

MIARY ZŁOŻONOŚCI

Przykłady problemów algorytmicznych:

- wieża Hanoi – problem zamknięty $O(2^n)$
- sortowanie par – metoda naiwna $O(n^2)$; metoda sprawna $O(n)$

MIARY ZŁOŻONOŚCI

Przykłady problemów algorytmicznych:

- wieża Hanoi – problem zamknięty $O(2^n)$
- sortowanie par – metoda naiwna $O(n^2)$; metoda sprawna $O(n)$
- przeszukiwanie listy uporządkowanej – metoda naiwna $O(n)$; wyszukiwanie binarne $O(\log n)$

MIARY ZŁOŻONOŚCI

Problemy trudno rozwiązywalne (niepodatne) – hierarchia:

MIARY ZŁOŻONOŚCI

Problemy trudno rozwiązywalne (niepodatne) – hierarchia:

① $O(2^n)$, np. $f(n) = 2^n + 5$

MIARY ZŁOŻONOŚCI

Problemy trudno rozwiązywalne (niepodatne) – hierarchia:

- 1 $O(2^n)$, np. $f(n) = 2^n + 5$
- 2 $O(n!)$

MIARY ZŁOŻONOŚCI

Problemy trudno rozwiązywalne (niepodatne) – hierarchia:

- 1 $O(2^n)$, np. $f(n) = 2^n + 5$
- 2 $O(n!)$
- 3 $O(n^n)$

MIARY ZŁOŻONOŚCI

Problemy trudno rozwiązywalne (niepodatne) – hierarchia:

- 1 $O(2^n)$, np. $f(n) = 2^n + 5$
- 2 $O(n!)$
- 3 $O(n^n)$

Generalnie są to problemy wykładnicze rzędu $O(k^n)$, dla ustalonego k (zazwyczaj dajemy $k = 2$, gdyż liczby o innej podstawie można sprowadzić do takiej postaci).

MIARY ZŁOŻONOŚCI

Problemy trudno rozwiązywalne (niepodatne) – hierarchia:

- 1 $O(2^n)$, np. $f(n) = 2^n + 5$
- 2 $O(n!)$
- 3 $O(n^n)$

Generalnie są to problemy wykładnicze rzędu $O(k^n)$, dla ustalonego k (zazwyczaj dajemy $k = 2$, gdyż liczby o innej podstawie można sprowadzić do takiej postaci).

Ich klasa to *EXP* (lub *EXPTIME*).

MIARY ZŁOŻONOŚCI

Problemy trudno rozwiązywalne (niepodatne) – hierarchia:

- 1 $O(2^n)$, np. $f(n) = 2^n + 5$
- 2 $O(n!)$
- 3 $O(n^n)$

Generalnie są to problemy wykładnicze rzędu $O(k^n)$, dla ustalonego k (zazwyczaj dajemy $k = 2$, gdyż liczby o innej podstawie można sprowadzić do takiej postaci).

Ich klasa to *EXP* (lub *EXPTIME*).

Uwaga: jeszcze gorsze są problemy wielowykładnicze typu 2^{2^n} itd., np. arytmetyka Presburgera.

MIARY ZŁOŻONOŚCI

Dlaczego problemy trudno rozwiązywalne są takie trudne?

MIARY ZŁOŻONOŚCI

Dlaczego problemy trudno rozwiązywalne są takie trudne?

n	10	100	1000
$1 + \log_2 n$	4	7	10
$5n$	50	500	5000
$n \log n$	33	665	9966
n^2	100	10000	1 mln
n^3	1000	1 mln	1 mld
2^n	1024	liczba 31-cyfrowa	
$n!$	3,6 mln	liczba 161-cyfrowa	
n^n	10 mld	liczba 201-cyfrowa	

MIARY ZŁOŻONOŚCI

Czy zawsze trudne algorytmy są aż takie trudne?

MIARY ZŁOŻONOŚCI

Czy zawsze trudne algorytmy są aż takie trudne?

W praktyce algorytm wielomianowy o dużym wykładniku może dla danych o rozsądnej wielkości pracować znacznie gorzej niż algorytm wykładniczy! np. dla $n \leq 1165$ n^{1000} daje gorszy wynik niż $n!$.

MIARY ZŁOŻONOŚCI

Czy zawsze trudne algorytmy są aż takie trudne?

W praktyce algorytm wielomianowy o dużym wykładniku może dla danych o rozsądnej wielkości pracować znacznie gorzej niż algorytm wykładniczy! np. dla $n \leq 1165$ n^{1000} daje gorszy wynik niż $n!$.
Ale zazwyczaj algorytmy są ograniczone przez wielomiany niskiego stopnia.

MIARY ZŁOŻONOŚCI

Zagadkowa klasa NP:

MIARY ZŁOŻONOŚCI

Zagadkowa klasa NP:

Czy niedeterminizm wprowadzony do algorytmów coś zmienia?

MIARY ZŁOŻONOŚCI

Zagadkowa klasa NP:

Czy niedeterminizm wprowadzony do algorytmów coś zmienia?

W sensie obliczalności nic, ale w sensie wydajności bardzo wiele!

MIARY ZŁOŻONOŚCI

Zagadkowa klasa NP:

Czy niedeterminizm wprowadzony do algorytmów coś zmienia?

W sensie obliczalności nic, ale w sensie wydajności bardzo wiele!

NP (Nondeterministic Polynomial) – klasa problemów o zasadniczej trudności obliczeniowej: znane algorytmy deterministyczne są wykładnicze, ale najlepsze znane ograniczenia dolne są logarytmiczne!

MIARY ZŁOŻONOŚCI

Zagadkowa klasa NP:

Czy niedeterminizm wprowadzony do algorytmów coś zmienia?

W sensie obliczalności nic, ale w sensie wydajności bardzo wiele!

NP (Nondeterministic Polynomial) – klasa problemów o zasadniczej
liczbie algorytmicznej: znane algorytmy deterministyczne są
wykładnicze, ale najlepsze znane ograniczenia dolne są
logarytmiczne!

Co więcej, dla wielu problemów NP istnieją proste wielomianowe
algorytmy niedeterministyczne.

MIARY ZŁOŻONOŚCI

Zagadkowa klasa NP:

MIARY ZŁOŻONOŚCI

Zagadkowa klasa NP:

Przykłady:

MIARY ZŁOŻONOŚCI

Zagadkowa klasa NP:

Przykłady:

- Sat-problem dla KRZ

MIARY ZŁOŻONOŚCI

Zagadkowa klasa NP:

Przykłady:

- Sat-problem dla KRZ
- Problem komiwojażera

MIARY ZŁOŻONOŚCI

Zagadkowa klasa NP:

Przykłady:

- Sat-problem dla KRZ
- Problem komiwojażera
- Problem ścieżki Hamiltona

MIARY ZŁOŻONOŚCI

Zagadkowa klasa NP:

Przykłady:

- Sat-problem dla KRZ
- Problem komiwojażera
- Problem ścieżki Hamiltona

i jeszcze ponad 1000 innych....

MIARY ZŁOŻONOŚCI

Zasadniczy problem (od 1971 – Cook):

MIARY ZŁOŻONOŚCI

Zasadniczy problem (od 1971 – Cook):

Czy $P = NP$?

MIARY ZŁOŻONOŚCI

Zasadniczy problem (od 1971 – Cook):

Czy $P = NP$?

Dokładniej: czy $NP \subseteq P$? albo czy NP -problemy są praktycznie rozwiązywalne?

MIARY ZŁOŻONOŚCI

Zasadniczy problem (od 1971 – Cook):

Czy $P = NP$?

Dokładniej: czy $NP \subseteq P$? albo czy NP -problemy są praktycznie rozwiązywalne?

Jeden z 7 tzw. milenijnych problemów matematycznych.

MIARY ZŁOŻONOŚCI

Zasadniczy problem (od 1971 – Cook):

Czy $P = NP$?

Dokładniej: czy $NP \subseteq P$? albo czy NP -problemy są praktycznie rozwiązywalne?

Jeden z 7 tzw. milenijnych problemów matematycznych.

Uwaga: gdyby $NP = P$, to można łatwo złamać wiele szyfrów!

MIARY ZŁOŻONOŚCI

Zasadniczy problem (od 1971 – Cook):

Czy $P = NP$?

Dokładniej: czy $NP \subseteq P$? albo czy NP -problemy są praktycznie rozwiązywalne?

Jeden z 7 tzw. milenijnych problemów matematycznych.

Uwaga: gdyby $NP = P$, to można łatwo złamać wiele szyfrów!
ale są mocne podstawy by wierzyć, że $NP \neq P$

MIARY ZŁOŻONOŚCI

Najtrudniejsze NP-problemy:

MIARY ZŁOŻONOŚCI

Najtrudniejsze NP-problemy:

Problem P_1 jest wielomianowo redukowalny do problemu P_2 ($P_1 \prec P_2$) wtw istnieje wielomianowa funkcja f z języka P_1 w język P_2 , taka, że $x \in P_1$ wtw $f(x) \in P_2$.

MIARY ZŁOŻONOŚCI

Najtrudniejsze NP-problemy:

Problem P_1 jest wielomianowo redukowalny do problemu P_2 ($P_1 \prec P_2$) wtw istnieje wielomianowa funkcja f z języka P_1 w język P_2 , taka, że $x \in P_1$ wtw $f(x) \in P_2$.

Problem A jest *NP*-zupełny wtw:

MIARY ZŁOŻONOŚCI

Najtrudniejsze NP-problemy:

Problem P_1 jest wielomianowo redukowalny do problemu P_2 ($P_1 \prec P_2$) wtw istnieje wielomianowa funkcja f z języka P_1 w język P_2 , taka, że $x \in P_1$ wtw $f(x) \in P_2$.

Problem A jest *NP*-zupełny wtw:

- jest *NP*-trudny tj. $B \prec A$ dla dowolnego $B \in NP$

MIARY ZŁOŻONOŚCI

Najtrudniejsze NP-problemy:

Problem P_1 jest wielomianowo redukowalny do problemu P_2 ($P_1 \prec P_2$) wtw istnieje wielomianowa funkcja f z języka P_1 w język P_2 , taka, że $x \in P_1$ wtw $f(x) \in P_2$.

Problem A jest *NP*-zupełny wtw:

- jest *NP*-trudny tj. $B \prec A$ dla dowolnego $B \in NP$
- $A \in NP$

MIARY ZŁOŻONOŚCI

Najtrudniejsze NP-problemy:

Problem P_1 jest wielomianowo redukowalny do problemu P_2 ($P_1 \prec P_2$) wtw istnieje wielomianowa funkcja f z języka P_1 w język P_2 , taka, że $x \in P_1$ wtw $f(x) \in P_2$.

Problem A jest NP -zupełny wtw:

- jest NP -trudny tj. $B \prec A$ dla dowolnego $B \in NP$
- $A \in NP$

Zatem dla pozytywnego rozstrzygnięcia problemu $P = NP?$ wystarczy wykazać, że jeden (dowolny) problem NP -zupełny należy do klasy P .

MIARY ZŁOŻONOŚCI

Najtrudniejsze NP-problemy:

Problem P_1 jest wielomianowo redukowalny do problemu P_2 ($P_1 \prec P_2$) wtw istnieje wielomianowa funkcja f z języka P_1 w język P_2 , taka, że $x \in P_1$ wtw $f(x) \in P_2$.

Problem A jest NP -zupełny wtw:

- jest NP -trudny tj. $B \prec A$ dla dowolnego $B \in NP$
- $A \in NP$

Zatem dla pozytywnego rozstrzygnięcia problemu $P = NP?$ wystarczy wykazać, że jeden (dowolny) problem NP -zupełny należy do klasy P .

Wszystkie podane dotąd przykłady NP -problemów są NP -zupełne (Cook 1971), ale np. problem czy x jest liczbą pierwszą? jest NP ale nie NP -zupełny (wiadomo też, że nie należy do klasy P).

MIARY ZŁOŻONOŚCI

A co z pamięcią?

MIARY ZŁOŻONOŚCI

A co z pamięcią?

① $NP \subseteq PSPACE \supseteq coNP$, ale:

MIARY ZŁOŻONOŚCI

A co z pamięcią?

① $NP \subseteq PSPACE \supseteq coNP$, ale:

① $NP \subset PSPACE?$

MIARY ZŁOŻONOŚCI

A co z pamięcią?

- 1 $NP \subseteq PSPACE \supseteq coNP$, ale:
 - 1 $NP \subset PSPACE?$
 - 2 $coNP \subset PSPACE?$

MIARY ZŁOŻONOŚCI

A co z pamięcią?

- 1 $NP \subseteq PSPACE \supseteq coNP$, ale:
 - 1 $NP \subset PSPACE?$
 - 2 $coNP \subset PSPACE?$
 - 3 $NP = coNP?$

MIARY ZŁOŻONOŚCI

A co z pamięcią?

- 1 $NP \subseteq PSPACE \supseteq coNP$, ale:
 - 1 $NP \subset PSPACE?$
 - 2 $coNP \subset PSPACE?$
 - 3 $NP = coNP?$
- 2 $PSPACE = NPSPACE = coPSPACE$ – Tw. Savitcha

MIARY ZŁOŻONOŚCI

Hierarchia problemów:

MIARY ZŁOŻONOŚCI

Hierarchia problemów:

Co wiemy na pewno:

MIARY ZŁOŻONOŚCI

Hierarchia problemów:

Co wiemy na pewno:

$$\textcircled{1} \quad LOG \subseteq LOGSPACE \subseteq P \subseteq NP \subseteq PSPACE \subseteq EXP \subseteq NEXP \subseteq EXPSPACE \dots$$

MIARY ZŁOŻONOŚCI

Hierarchia problemów:

Co wiemy na pewno:

- 1 $LOG \subseteq LOGSPACE \subseteq P \subseteq NP \subseteq PSPACE \subseteq EXP \subseteq NEXP \subseteq EXPSPACE \dots$
- 2 $P \neq EXP$

MIARY ZŁOŻONOŚCI

Jak zwiększyć wydajność?

MIARY ZŁOŻONOŚCI

Jak zwiększyć wydajność?

- komputery równoległe i procesy współbieżne

MIARY ZŁOŻONOŚCI

Jak zwiększyć wydajność?

- komputery równoległe i procesy współbieżne
- komputery kwantowe

MIARY ZŁOŻONOŚCI

Jak zwiększyć wydajność?

- komputery równoległe i procesy współbieżne
- komputery kwantowe
- heurystyka – strategie rozwiązywania problemu szybko, choć bez gwarancji:

MIARY ZŁOŻONOŚCI

Jak zwiększyć wydajność?

- komputery równoległe i procesy współbieżne
- komputery kwantowe
- heurystyka – strategie rozwiązywania problemu szybko, choć bez gwarancji:
 - pełności

MIARY ZŁOŻONOŚCI

Jak zwiększyć wydajność?

- komputery równoległe i procesy współbieżne
- komputery kwantowe
- heurystyka – strategie rozwiązywania problemu szybko, choć bez gwarancji:
 - pełności
 - optymalności

HEURYSTYKA

Dla wydajnego rozwiązywania problemu należy skonstruować jego formalną reprezentację, czyli:

HEURYSTYKA

Dla wydajnego rozwiązywania problemu należy skonstruować jego formalną reprezentację, czyli:

- 1 zdefiniować adekwatną przestrzeń stanów (możliwe konfiguracje obiektów) – przestrzeń poszukiwania rozwiązania

HEURYSTYKA

Dla wydajnego rozwiązywania problemu należy skonstruować jego formalną reprezentację, czyli:

- 1 zdefiniować adekwatną przestrzeń stanów (możliwe konfiguracje obiektów) – przestrzeń poszukiwania rozwiązania
- 2 specyfikacja stanu(ów) wyjściowego(ych), z którego proces rozwiązania problemu może wystartować

HEURYSTYKA

Dla wydajnego rozwiązywania problemu należy skonstruować jego formalną reprezentację, czyli:

- 1 zdefiniować adekwatną przestrzeń stanów (możliwe konfiguracje obiektów) – przestrzeń poszukiwania rozwiązania
- 2 specyfikacja stanu(ów) wyjściowego(ych), z którego proces rozwiązania problemu może wystartować
- 3 specyfikacja stanu(ów) końcowego, akceptowanego jako rozwiązanie problemu

HEURYSTYKA

Dla wydajnego rozwiązywania problemu należy skonstruować jego formalną reprezentację, czyli:

- 1 zdefiniować adekwatną przestrzeń stanów (możliwe konfiguracje obiektów) – przestrzeń poszukiwania rozwiązania
- 2 specyfikacja stanu(ów) wyjściowego(ych), z którego proces rozwiązania problemu może wystartować
- 3 specyfikacja stanu(ów) końcowego, akceptowanego jako rozwiązanie problemu
- 4 określenie reguł przejść między stanami

HEURYSTYKA

Dla wydajnego rozwiązywania problemu należy skonstruować jego formalną reprezentację, czyli:

- 1 zdefiniować adekwatną przestrzeń stanów (możliwe konfiguracje obiektów) – przestrzeń poszukiwania rozwiązania
- 2 specyfikacja stanu(ów) wyjściowego(ych), z którego proces rozwiązywania problemu może wystartować
- 3 specyfikacja stanu(ów) końcowego, akceptowanego jako rozwiązanie problemu
- 4 określenie reguł przejść między stanami
- 5 określenie strategii kontroli dla stosowania reguł (wędrówki po przestrzeni stanów – poszukiwanie rozwiązania)

HEURYSTYKA

Dla wydajnego rozwiązywania problemu należy skonstruować jego formalną reprezentację, czyli:

- 1 zdefiniować adekwatną przestrzeń stanów (możliwe konfiguracje obiektów) – przestrzeń poszukiwania rozwiązania
- 2 specyfikacja stanu(ów) wyjściowego(ych), z którego proces rozwiązywania problemu może wystartować
- 3 specyfikacja stanu(ów) końcowego, akceptowanego jako rozwiązanie problemu
- 4 określenie reguł przejść między stanami
- 5 określenie strategii kontroli dla stosowania reguł (wędrówki po przestrzeni stanów – poszukiwanie rozwiązania)

ad. 1 np. drzewo albo graf skierowany

HEURYSTYKA

Właściwa strategia kontroli musi:

HEURYSTYKA

Właściwa strategia kontroli musi:

- prowadzić do zmian

HEURYSTYKA

Właściwa strategia kontroli musi:

- prowadzić do zmian
- być systematyczna

HEURYSTYKA

Właściwa strategia kontroli musi:

- prowadzić do zmian
- być systematyczna
- być wydajna – dawać niekoniecznie najlepsze rozwiązanie, ale wystarczająco dobre

HEURYSTYKA

Właściwa strategia kontroli musi:

- prowadzić do zmian
- być systematyczna
- być wydajna – dawać niekoniecznie najlepsze rozwiązanie, ale wystarczająco dobre

ad 3 np. znane szybkie algorytmy dla problemu komiwojażera

HEURYSTYKA

Aby wybrać dobrą heurystykę trzeba określić charakter problemu, m.in:

HEURYSTYKA

Aby wybrać dobrą heurystykę trzeba określić charakter problemu, m.in:

- 1 czy jest rozkładalny na podproblemy

HEURYSTYKA

Aby wybrać dobrą heurystykę trzeba określić charakter problemu, m.in:

- 1 czy jest rozkładalny na podproblemy
- 2 czy możliwe jest wycofywanie się z (lub ignorowanie) błędnych operacji

HEURYSTYKA

Aby wybrać dobrą heurystykę trzeba określić charakter problemu, m.in:

- 1 czy jest rozkładalny na podproblemy
- 2 czy możliwe jest wycofywanie się z (lub ignorowanie) błędnych operacji
- 3 czy dopuszcza przewidywanie konsekwencji operacji

HEURYSTYKA

Aby wybrać dobrą heurystykę trzeba określić charakter problemu, m.in:

- 1 czy jest rozkładalny na podproblemy
- 2 czy możliwe jest wycofywanie się z (lub ignorowanie) błędnych operacji
- 3 czy dopuszcza przewidywanie konsekwencji operacji
- 4 czy ma tylko jedno dobre rozwiązanie

HEURYSTYKA

Aby wybrać dobrą heurystykę trzeba określić charakter problemu, m.in:

- 1 czy jest rozkładalny na podproblemy
- 2 czy możliwe jest wycofywanie się z (lub ignorowanie) błędnych operacji
- 3 czy dopuszcza przewidywanie konsekwencji operacji
- 4 czy ma tylko jedno dobre rozwiązanie
- 5 czy dane są niesprzeczne

HEURYSTYKA

Aby wybrać dobrą heurystykę trzeba określić charakter problemu, m.in:

- 1 czy jest rozkładalny na podproblemy
- 2 czy możliwe jest wycofywanie się z (lub ignorowanie) błędnych operacji
- 3 czy dopuszcza przewidywanie konsekwencji operacji
- 4 czy ma tylko jedno dobre rozwiązanie
- 5 czy dane są niesprzeczne
- 6 czy zakłada udział dodatkowej wiedzy

HEURYSTYKA

Aby wybrać dobrą heurystykę trzeba określić charakter problemu, m.in:

- 1 czy jest rozkładalny na podproblemy
- 2 czy możliwe jest wycofywanie się z (lub ignorowanie) błędnych operacji
- 3 czy dopuszcza przewidywanie konsekwencji operacji
- 4 czy ma tylko jedno dobre rozwiązanie
- 5 czy dane są niesprzeczne
- 6 czy zakłada udział dodatkowej wiedzy
- 7 czy wymaga interakcji z człowiekiem

HEURYSTYKA

ad 2 – trzy rodzaje problemów:

HEURYSTYKA

ad 2 – trzy rodzaje problemów:

- ignorowalne – dowolne operacje mogą być zignorowane (np. dowodzenie twierdzeń w aks. czy w systemach dowodzenia zbieżnych)

HEURYSTYKA

ad 2 – trzy rodzaje problemów:

- ignorowalne – dowolne operacje mogą być zignorowane (np. dowodzenie twierdzeń w aks. czy w systemach dowodzenia zbieżnych)
- odzyskiwalne – można z błędnych operacji się wycofać (ale potrzebny backtracking – dowolne systemy dowodzenia)

HEURYSTYKA

ad 2 – trzy rodzaje problemów:

- ignorowalne – dowolne operacje mogą być zignorowane (np. dowodzenie twierdzeń w aks. czy w systemach dowodzenia zbieżnych)
- odzyskiwalne – można z błędnych operacji się wycofać (ale potrzebny backtracking – dowolne systemy dowodzenia)
- nieodzyskiwalne – bez możliwości wycofania np. gra w szachy

HEURYSTYKA

Strategie poszukiwania rozwiązania, wg. kierunku:

HEURYSTYKA

Strategie poszukiwania rozwiązania, wg. kierunku:

- do przodu

HEURYSTYKA

Strategie poszukiwania rozwiązania, wg. kierunku:

- do przodu
- do tyłu (goal-directed, backchaining)

HEURYSTYKA

Strategie poszukiwania rozwiązania, wg. kierunku:

- do przodu
- do tyłu (goal-directed, backchaining)
- łączona (ale należy uważać, żeby ścieżki się zeszły!)

HEURYSTYKA

O wyborze właściwego kierunku decydujemy wg. trzech kryteriów:

HEURYSTYKA

O wyborze właściwego kierunku decydujemy wg. trzech kryteriów:

- czego jest więcej: stanów wyjściowych czy docelowych? – lepiej iść od mniejszego zbioru do większego

HEURYSTYKA

O wyborze właściwego kierunku decydujemy wg. trzech kryteriów:

- czego jest więcej: stanów wyjściowych czy docelowych? – lepiej iść od mniejszego zbioru do większego
- na którym końcu przestrzeni poszukiwań jest mniejszy czynnik rozgałęzienia

HEURYSTYKA

O wyborze właściwego kierunku decydujemy wg. trzech kryteriów:

- czego jest więcej: stanów wyjściowych czy docelowych? – lepiej iść od mniejszego zbioru do większego
- na którym końcu przestrzeni poszukiwań jest mniejszy czynnik rozgałęzienia
- czy program musi dostarczyć uzasadnienia dla procesu wnioskowania

HEURYSTYKA

Strategie poszukiwania rozwiązania:

HEURYSTYKA

Strategie poszukiwania rozwiązania:

- depth-first search – zazwyczaj niezbędny backtracking

HEURYSTYKA

Strategie poszukiwania rozwiązania:

- depth-first search – zazwyczaj niezbędny backtracking
- breadth-first search – zazwyczaj wymaga więcej pamięci i pracy

HEURYSTYKA

Strategie poszukiwania rozwiązania:

- depth-first search – zazwyczaj niezbędny backtracking
- breadth-first search – zazwyczaj wymaga więcej pamięci i pracy
- best-first search

HEURYSTYKA

Strategie poszukiwania rozwiązania:

- depth-first search – zazwyczaj niezbędny backtracking
- breadth-first search – zazwyczaj wymaga więcej pamięci i pracy
- best-first search

ad 3 np. programy do gry w szachy analizujące zazwyczaj 5 do 7 sekwencji ruchów do przodu i wybierające najbardziej obiecującą ścieżkę (kompletne przestrzeń stanów dla rozgrywki szachowej wynosi ok. $36^{80} \approx 10^{124}$! – 36 - czynnik rozgałęzienia (średnia ilość możliwych ruchów w danym momencie), 80 - głębokość drzewa (przeciętna ilość ruchów w rozgrywce))

AUTOMATYCZNE DOWODZENIE

Wprowadzenie:

AUTOMATYCZNE DOWODZENIE

Wprowadzenie:

Automatyczne dowodzenie twierdzeń (ADT) jest współcześnie traktowane jako jedna z gałęzi AI, ale powstało wcześniej niż AI w sensie samodzielnej dyscypliny.

AUTOMATYCZNE DOWODZENIE

Wprowadzenie:

Automatyczne dowodzenie twierdzeń (ADT) jest współcześnie traktowane jako jedna z gałęzi AI, ale powstało wcześniej niż AI w sensie samodzielnej dyscypliny.

- lata 40/50-te – pierwsze komputery tylko liczyły

AUTOMATYCZNE DOWODZENIE

Wprowadzenie:

Automatyczne dowodzenie twierdzeń (ADT) jest współcześnie traktowane jako jedna z gałęzi AI, ale powstało wcześniej niż AI w sensie samodzielnej dyscypliny.

- lata 40/50-te – pierwsze komputery tylko liczyły
- lata 50/60-te – pierwsze programy do dowodzenia i gier

AUTOMATYCZNE DOWODZENIE

Wprowadzenie:

Automatyczne dowodzenie twierdzeń (ADT) jest współcześnie traktowane jako jedna z gałęzi AI, ale powstało wcześniej niż AI w sensie samodzielnej dyscypliny.

- lata 40/50-te – pierwsze komputery tylko liczyły
- lata 50/60-te – pierwsze programy do dowodzenia i gier

Uzasadnienie teoretyczne – Turing (1948):

AUTOMATYCZNE DOWODZENIE

Wprowadzenie:

Automatyczne dowodzenie twierdzeń (ADT) jest współcześnie traktowane jako jedna z gałęzi AI, ale powstało wcześniej niż AI w sensie samodzielnej dyscypliny.

- lata 40/50-te – pierwsze komputery tylko liczyły
- lata 50/60-te – pierwsze programy do dowodzenia i gier

Uzasadnienie teoretyczne – Turing (1948):

każdy problem można sprowadzić do szukania pewnego obiektu, a szukanie do wnioskowania.

AUTOMATYCZNE DOWODZENIE

Automatyczne dowodzenie twierdzeń (ADT) a obliczalność:

AUTOMATYCZNE DOWODZENIE

Automatyczne dowodzenie twierdzeń (ADT) a obliczalność:

Automatyzacja \neq rozstrzygalność, gdyż:

AUTOMATYCZNE DOWODZENIE

Automatyczne dowodzenie twierzeń (ADT) a obliczalność:

Automatyzacja \neq rozstrzygalność, gdyż:

- automatyzować można dowodzenie w dowolnych teoriach rekurencyjnie przeliczalnych

AUTOMATYCZNE DOWODZENIE

Automatyczne dowodzenie twierzeń (ADT) a obliczalność:

Automatyzacja \neq rozstrzygalność, gdyż:

- automatyzować można dowodzenie w dowolnych teoriach rekurencyjnie przeliczalnych
- sama rozstrzygalność nie zapewnia praktycznej realizowalności

AUTOMATYCZNE DOWODZENIE

Automatyczne dowodzenie twierzeń (ADT) a obliczalność:

Automatyzacja \neq rozstrzygalność, gdyż:

- automatyzować można dowodzenie w dowolnych teoriach rekurencyjnie przeliczalnych
- sama rozstrzygalność nie zapewnia praktycznej realizowalności
- nawet w teoriach nierozstrzygalnych można wydzielić fragmenty dopuszczające wydajną algorytmizację

AUTOMATYCZNE DOWODZENIE

Konstrukcja programu ADT wymaga:

AUTOMATYCZNE DOWODZENIE

Konstrukcja programu ADT wymaga:

- 1 określenia dziedziny problemu (ogólny, czy szczegółowe zadania)

AUTOMATYCZNE DOWODZENIE

Konstrukcja programu ADT wymaga:

- 1 określenia dziedziny problemu (ogólny, czy szczegółowe zadania)
- 2 określenia sposobu reprezentacji (np. pełny język 1-go rzędu, język klauzul, rachunek lambda)

AUTOMATYCZNE DOWODZENIE

Konstrukcja programu ADT wymaga:

- 1 określenia dziedziny problemu (ogólny, czy szczegółowe zadania)
- 2 określenia sposobu reprezentacji (np. pełny język 1-go rzędu, język klauzul, rachunek lambda)
- 3 wyboru systemu dedukcyjnego (np. rezolucja, TAB)

AUTOMATYCZNE DOWODZENIE

Konstrukcja programu ADT wymaga:

- 1 określenia dziedziny problemu (ogólny, czy szczegółowe zadania)
- 2 określenia sposobu reprezentacji (np. pełny język 1-go rzędu, język klauzul, rachunek lambda)
- 3 wyboru systemu dedukcyjnego (np. rezolucja, TAB)
- 4 zaprojektowania stosownego algorytmu

AUTOMATYCZNE DOWODZENIE

Konstrukcja programu ADT wymaga:

- 1 określenia dziedziny problemu (ogólny, czy szczegółowe zadania)
- 2 określenia sposobu reprezentacji (np. pełny język 1-go rzędu, język klauzul, rachunek lambda)
- 3 wyboru systemu dedukcyjnego (np. rezolucja, TAB)
- 4 zaprojektowania stosownego algorytmu
- 5 określenia strategii zwiększających wydajność

AUTOMATYCZNE DOWODZENIE

Automatyczne dowodzenie twierdzeń (ADT) – rodzaje programów:

AUTOMATYCZNE DOWODZENIE

Automatyczne dowodzenie twierdzeń (ADT) – rodzaje programów:
ze względu na zadania:

AUTOMATYCZNE DOWODZENIE

Automatyczne dowodzenie twierdzeń (ADT) – rodzaje programów:

ze względu na zadania:

- prover, np. ITP, HADES, PROTHEO, Otter, Vampire, THINKER, Oscar

AUTOMATYCZNE DOWODZENIE

Automatyczne dowodzenie twierdzeń (ADT) – rodzaje programów:

ze względu na zadania:

- prover, np. ITP, HADES, PROTHERO, Otter, Vampire, THINKER, Oscar
- checker, np. Mizar, LogiCola

AUTOMATYCZNE DOWODZENIE

Automatyczne dowodzenie twierdzeń (ADT) – rodzaje programów:

ze względu na zadania:

- prover, np. ITP, HADES, PROTHERO, Otter, Vampire, THINKER, Oscar
- checker, np. Mizar, LogiCola
- proof assistant, np. MacLogic, Tarski World, Heterogenous Logic

AUTOMATYCZNE DOWODZENIE

Automatyczne dowodzenie twierdzeń (ADT) – historia:

AUTOMATYCZNE DOWODZENIE

Automatyczne dowodzenie twierdzeń (ADT) – historia:

- 1 Metoda eliminacji kwantyfikatorów (skolemizacja) – 1919

AUTOMATYCZNE DOWODZENIE

Automatyczne dowodzenie twierdzeń (ADT) – historia:

- 1 Metoda eliminacji kwantyfikatorów (skolemizacja) – 1919
- 2 Procedura Herbranda – 1930

AUTOMATYCZNE DOWODZENIE

Automatyczne dowodzenie twierdzeń (ADT) – historia:

- 1 Metoda eliminacji kwantyfikatorów (skolemizacja) – 1919
- 2 Procedura Herbranda – 1930
- 3 Gentzen – rozstrzygalność RS – 1934

AUTOMATYCZNE DOWODZENIE

Automatyczne dowodzenie twierdzeń (ADT) – historia:

- 1 Metoda eliminacji kwantyfikatorów (skolemizacja) – 1919
- 2 Procedura Herbranda – 1930
- 3 Gentzen – rozstrzygalność RS – 1934
- 4 Davis – pierwszy prover dla arytmetyki Presburgera – 1954

AUTOMATYCZNE DOWODZENIE

Automatyczne dowodzenie twierdzeń (ADT) – historia:

- 1 Metoda eliminacji kwantyfikatorów (skolemizacja) – 1919
- 2 Procedura Herbranda – 1930
- 3 Gentzen – rozstrzygalność RS – 1934
- 4 Davis – pierwszy prover dla arytmetyki Presburgera – 1954
- 5 Newell, Shaw, Simon – Logic Theorist – 1956

AUTOMATYCZNE DOWODZENIE

Automatyczne dowodzenie twierdzeń (ADT) – historia:

- 1 Metoda eliminacji kwantyfikatorów (skolemizacja) – 1919
- 2 Procedura Herbranda – 1930
- 3 Gentzen – rozstrzygalność RS – 1934
- 4 Davis – pierwszy prover dla arytmetyki Presburgera – 1954
- 5 Newell, Shaw, Simon – Logic Theorist – 1956
- 6 Gelernter – Geometry Theorem-proving Machine – 1959

AUTOMATYCZNE DOWODZENIE

Automatyczne dowodzenie twierdzeń (ADT) – historia:

- 1 Metoda eliminacji kwantyfikatorów (skolemizacja) – 1919
- 2 Procedura Herbranda – 1930
- 3 Gentzen – rozstrzygalność RS – 1934
- 4 Davis – pierwszy prover dla arytmetyki Presburgera – 1954
- 5 Newell, Shaw, Simon – Logic Theorist – 1956
- 6 Gelernter – Geometry Theorem-proving Machine – 1959
- 7 Gilmore – pierwszy prover dla KRK (oparty na TAB) – 1959

AUTOMATYCZNE DOWODZENIE

Automatyczne dowodzenie twierdzeń (ADT) – historia:

- 1 Metoda eliminacji kwantyfikatorów (skolemizacja) – 1919
- 2 Procedura Herbranda – 1930
- 3 Gentzen – rozstrzygalność RS – 1934
- 4 Davis – pierwszy prover dla arytmetyki Presburgera – 1954
- 5 Newell, Shaw, Simon – Logic Theorist – 1956
- 6 Gelernter – Geometry Theorem-proving Machine – 1959
- 7 Gilmore – pierwszy prover dla KRK (oparty na TAB) – 1959
- 8 Hao Wang – pierwszy prover dla KRK (na RS) – 1958-1963

AUTOMATYCZNE DOWODZENIE

Automatyczne dowodzenie twierdzeń (ADT) – historia:

- 1 Metoda eliminacji kwantyfikatorów (skolemizacja) – 1919
- 2 Procedura Herbranda – 1930
- 3 Gentzen – rozstrzygalność RS – 1934
- 4 Davis – pierwszy prover dla arytmetyki Presburgera – 1954
- 5 Newell, Shaw, Simon – Logic Theorist – 1956
- 6 Gelernter – Geometry Theorem-proving Machine – 1959
- 7 Gilmore – pierwszy prover dla KRK (oparty na TAB) – 1959
- 8 Hao Wang – pierwszy prover dla KRK (na RS) – 1958-1963
- 9 Davis, Putnam – oryginalny prover dla KRK – 1960

AUTOMATYCZNE DOWODZENIE

Automatyczne dowodzenie twierdzeń (ADT) – historia:

- 1 Metoda eliminacji kwantyfikatorów (skolemizacja) – 1919
- 2 Procedura Herbranda – 1930
- 3 Gentzen – rozstrzygalność RS – 1934
- 4 Davis – pierwszy prover dla arytmetyki Presburgera – 1954
- 5 Newell, Shaw, Simon – Logic Theorist – 1956
- 6 Gelernter – Geometry Theorem-proving Machine – 1959
- 7 Gilmore – pierwszy prover dla KRK (oparty na TAB) – 1959
- 8 Hao Wang – pierwszy prover dla KRK (na RS) – 1958-1963
- 9 Davis, Putnam – oryginalny prover dla KRK – 1960
- 10 Prawitz – unifikacja termów – 1960

AUTOMATYCZNE DOWODZENIE

Automatyczne dowodzenie twierdzeń (ADT) – historia:

- 1 Metoda eliminacji kwantyfikatorów (skolemizacja) – 1919
- 2 Procedura Herbranda – 1930
- 3 Gentzen – rozstrzygalność RS – 1934
- 4 Davis – pierwszy prover dla arytmetyki Presburgera – 1954
- 5 Newell, Shaw, Simon – Logic Theorist – 1956
- 6 Gelernter – Geometry Theorem-proving Machine – 1959
- 7 Gilmore – pierwszy prover dla KRK (oparty na TAB) – 1959
- 8 Hao Wang – pierwszy prover dla KRK (na RS) – 1958-1963
- 9 Davis, Putnam – oryginalny prover dla KRK – 1960
- 10 Prawitz – unifikacja termów – 1960
- 11 Robinson – rezolucja (z unifikacją) – 1965

AUTOMATYCZNE DOWODZENIE

Przykład – prosty algorytm dla TAB Hintikki w KRZ:

AUTOMATYCZNE DOWODZENIE

Przykład – prosty algorytm dla TAB Hintikki w KRZ:

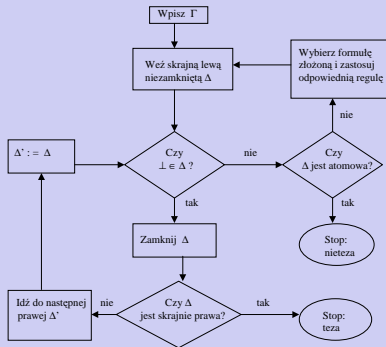
0. **Start** Wpisz $\Gamma (= \{\neg\varphi\})$ jako korzeń drzewa.
1. **Select** skrajny lewy niezamknięty liść Δ .
2. **If** $\perp \notin \Delta$, **then**
 - 2.1. **If** Δ jest atomowa, **then**
stop: $\not\vdash \varphi$
else
zastosuj regułę, **goto** 1.
else zamknij Δ .
3. **If** Δ jest skrajnym prawym liściem, **then**
stop: $\vdash \varphi$
else
 - 3.1. przejdź do następnego liścia Δ'
 - 3.2. $\Delta' := \Delta$ **goto** 2.

AUTOMATYCZNE DOWODZENIE

Prosty algorytm dla TAB Hintikki w KRZ – schemat blokowy:

AUTOMATYCZNE DOWODZENIE

Prosty algorytm dla TAB Hintikki w KRZ – schemat blokowy:



AUTOMATYCZNE DOWODZENIE

Prosty algorytm dla TAB Hintikki w KRZ – komentarze:

AUTOMATYCZNE DOWODZENIE

Prosty algorytm dla TAB Hintikki w KRZ – komentarze:

- 1 drzewo budowane wg. strategii depth-first

AUTOMATYCZNE DOWODZENIE

Prosty algorytm dla TAB Hintikki w KRZ – komentarze:

- 1 drzewo budowane wg. strategii depth-first
- 2 wczesne zastosowanie testu sprzeczności

AUTOMATYCZNE DOWODZENIE

Prosty algorytm dla TAB Hintikki w KRZ – komentarze:

- 1 drzewo budowane wg. strategii depth-first
- 2 wczesne zastosowanie testu sprzeczności
- 3 ograniczony niedeterminizm

AUTOMATYCZNE DOWODZENIE

Prosty algorytm dla TAB Hintikki w KRZ – komentarze:

- 1 drzewo budowane wg. strategii depth-first
- 2 wczesne zastosowanie testu sprzeczności
- 3 ograniczony niedeterminizm
- 4 brak strategii preferencji

AUTOMATYCZNE DOWODZENIE

Rezolucja w KRK:

AUTOMATYCZNE DOWODZENIE

Rezolucja w KRK:

Jest to najbardziej rozpowszechniony i wydajny system dedukcyjny stosowany w ADT.

AUTOMATYCZNE DOWODZENIE

Rezolucja w KRK:

Jest to najbardziej rozpowszechniony i wydajny system dedukcyjny stosowany w ADT.

Reguła rezolucji w KRK zakłada wykorzystanie:

AUTOMATYCZNE DOWODZENIE

Rezolucja w KRK:

Jest to najbardziej rozpowszechniony i wydajny system dedukcyjny stosowany w ADT.

Reguła rezolucji w KRK zakłada wykorzystanie:

- skolemizacji termów

AUTOMATYCZNE DOWODZENIE

Rezolucja w KRK:

Jest to najbardziej rozpowszechniony i wydajny system dedukcyjny stosowany w ADT.

Reguła rezolucji w KRK zakłada wykorzystanie:

- skolemizacji termów
- unifikacji termów

REZOLUCJA

Rezolucja w KRK – skolemizacja:

REZOLUCJA

Rezolucja w KRK – skolemizacja:

Aby zastosować rezolucję w KRK trzeba każdą formułę φ odpowiednio przekształcić wg. następującej procedury:

REZOLUCJA

Rezolucja w KRK – skolemizacja:

Aby zastosować rezolucję w KRK trzeba każdą formułę φ odpowiednio przekształcić wg. następującej procedury:

- 1 Sprowadź φ do $PN(\varphi)$

REZOLUCJA

Rezolucja w KRK – skolemizacja:

Aby zastosować rezolucję w KRK trzeba każdą formułę φ odpowiednio przekształcić wg. następującej procedury:

- 1 Sprowadź φ do $PN(\varphi)$
- 2 Sprowadź $PN(\varphi)$ do $SK(\varphi)$

REZOLUCJA

Rezolucja w KRK – skolemizacja:

Aby zastosować rezolucję w KRK trzeba każdą formułę φ odpowiednio przekształcić wg. następującej procedury:

- 1 Sprowadź φ do $PN(\varphi)$
- 2 Sprowadź $PN(\varphi)$ do $SK(\varphi)$
- 3 Przekształć $SK(\varphi)$ w zbiór klauzul

REZOLUCJA

Rezolucja w KRK – skolemizacja:

Aby zastosować rezolucję w KRK trzeba każdą formułę φ odpowiednio przekształcić wg. następującej procedury:

- 1 Sprowadź φ do $PN(\varphi)$
- 2 Sprowadź $PN(\varphi)$ do $SK(\varphi)$
- 3 Przekształć $SK(\varphi)$ w zbiór klauzul

gdzie: $PN(\varphi)$ to normalna postać prenekswa φ , a $SK(\varphi)$ to postać skolemowa φ .

REZOLUCJA

Postacie preneksowe – definicja:

REZOLUCJA

Postacie preneksowe – definicja:

Formuła jest w normalnej postaci preneksowej wtw gdy ma postać $Q_1, \dots, Q_n \psi$, gdzie Q_1, \dots, Q_n to ciąg kwantyfikatorów (tzw. prefiks) a ψ (tzw. matryca) to formuła, która składa się z koniunkcji i alternatyw literałów (tzn. nie zawiera kwantyfikatorów i innych spójników, a negacja występuje tylko przed formułami atomowymi).

REZOLUCJA

Postacie preneksowe – definicja:

Formuła jest w normalnej postaci preneksowej wtw gdy ma postać $Q_1, \dots, Q_n \psi$, gdzie Q_1, \dots, Q_n to ciąg kwantyfikatorów (tzw. prefiks) a ψ (tzw. matryca) to formuła, która składa się z koniunkcji i alternatyw literałów (tzn. nie zawiera kwantyfikatorów i innych spójników, a negacja występuje tylko przed formułami atomowymi).
Twierdzenie: Każda formuła φ jest sprowadzalna do równoważnej normalnej postaci prefiksowej $PN(\varphi)$

REZOLUCJA

Postacie preneksowe – algorytm:

REZOLUCJA

Postacie preneksowe – algorytm:

- 1 Zastosuj reguły pozbywania się \leftrightarrow i \rightarrow

REZOLUCJA

Postacie preneksowe – algorytm:

- 1 Zastosuj reguły pozbywania się \leftrightarrow i \rightarrow
- 2 Zastosuj reguły DeMorgana

REZOLUCJA

Postacie preneksowe – algorytm:

- 1 Zastosuj reguły pozbywania się \leftrightarrow i \rightarrow
- 2 Zastosuj reguły DeMorgana
- 3 użyj następujących równoważności i (ewentualnie) przemianowania zmiennych:

REZOLUCJA

Postacie preneksowe – algorytm:

- 1 Zastosuj reguły pozbywania się \leftrightarrow i \rightarrow
- 2 Zastosuj reguły DeMorgana
- 3 użyj następujących równoważności i (ewentualnie) przemianowania zmiennych:

$$Qx\varphi(x) \star \psi \leftrightarrow Qx(\varphi(x) \star \psi)$$

$$\forall x\varphi(x) \wedge \forall x\psi(x) \leftrightarrow \forall x(\varphi(x) \wedge \psi(x))$$

$$\exists x\varphi(x) \vee \exists x\psi(x) \leftrightarrow \exists x(\varphi(x) \vee \psi(x))$$

$$Q_1x\varphi(x) \star Q_2y\psi(y) \leftrightarrow Q_1xQ_2z(\varphi(x) \star \psi(z))$$

gdzie $\star \in \{\vee, \wedge\}$, $Q, Q_1, Q_2 \in \{\forall, \exists\}$ a z jest zmienną, która nie występuje w φ .

REZOLUCJA

Skolemizacja PN-formuły polega na:

REZOLUCJA

Skolemizacja PN-formuły polega na:

- 1 eliminacji wszystkich kwantyfikatorów egzystencjalnych (od lewej do prawej), przy czym:

REZOLUCJA

Skolemizacja PN-formuły polega na:

- 1 eliminacji wszystkich kwantyfikatorów egzystencjalnych (od lewej do prawej), przy czym:
 - jeżeli przed $\exists x_i$ nie ma żadnych \forall , to za wszystkie wystąpienia x_i w matrycy wstawiamy nową stałą nazwową

REZOLUCJA

Skolemizacja PN-formuły polega na:

- 1 eliminacji wszystkich kwantyfikatorów egzystencjalnych (od lewej do prawej), przy czym:
 - jeżeli przed $\exists x_i$ nie ma żadnych \forall , to za wszystkie wystąpienia x_i w matrycy wstawiamy nową stałą nazwową
 - jeżeli przed $\exists x_i$ jest k wystąpień \forall , to za wszystkie wystąpienia x_i w matrycy wstawiamy nową stałą funkcyjną k -argumentową, której argumentami są te zmienne skwantyfikowane ogólnie, które występują w prefiksie przed $\exists x_i$

REZOLUCJA

Skolemizacja PN-formuły polega na:

- 1 eliminacji wszystkich kwantyfikatorów egzystencjalnych (od lewej do prawej), przy czym:
 - jeżeli przed $\exists x_i$ nie ma żadnych \forall , to za wszystkie wystąpienia x_i w matrycy wstawiamy nową stałą nazwową
 - jeżeli przed $\exists x_i$ jest k wystąpień \forall , to za wszystkie wystąpienia x_i w matrycy wstawiamy nową stałą funkcyjną k -argumentową, której argumentami są te zmienne skwantyfikowane ogólnie, które występują w prefiksie przed $\exists x_i$
- 2 eliminacji wszystkich kwantyfikatorów ogólnych z pozostawieniem zmiennych jako wolnych w matrycy

REZOLUCJA

Skolemizacja PN-formuły:

REZOLUCJA

Skolemizacja PN-formuły:

Przykład:

REZOLUCJA

Skolemizacja PN-formuły:

Przykład:

$$\varphi := \exists x \forall y \forall z \exists v \forall w (Rxy \wedge Qyv \vee Pzx \wedge Swz)$$

REZOLUCJA

Skolemizacja PN-formuły:

Przykład:

$$\varphi := \exists x \forall y \forall z \exists v \forall w (Rxy \wedge Qyv \vee Pzx \wedge Svwz)$$

$$SK(\varphi) := Ray \wedge Qyf(yz) \vee Pza \wedge Sf(yz)wz$$

REZOLUCJA

Skolemizacja PN-formuły:

Przykład:

$$\varphi := \exists x \forall y \forall z \exists v \forall w (Rxy \wedge Qyv \vee Pzx \wedge Svwz)$$

$$SK(\varphi) := Ray \wedge Qyf(yz) \vee Pza \wedge Sf(yz)wz$$

Twierdzenie: φ jest spełnialne wtw $SK(\varphi)$ jest spełnialne

REZOLUCJA

Skolemizacja PN-formuły:

Przykład:

$$\varphi := \exists x \forall y \forall z \exists v \forall w (Rxy \wedge Qyv \vee Pzx \wedge Svwz)$$

$$SK(\varphi) := Ray \wedge Qyf(yz) \vee Pza \wedge Sf(yz)wz$$

Twierdzenie: φ jest spełnialne wtw $SK(\varphi)$ jest spełnialneUwaga: przekształcenie $SK(\varphi)$ w zbiór klauzul odbywa się tak samo jak w KRZ

REZOLUCJA

Unifikacja:

REZOLUCJA

Unifikacja:

Jest to operacja ujednocniania termów (formuł) poprzez znajdowanie dla nich wspólnego podstawienia.

REZOLUCJA

Unifikacja:

Jest to operacja ujednocniania termów (formuł) poprzez znajdowanie dla nich wspólnego podstawienia.

Podstawienie to dowolna funkcja $\sigma : Var \rightarrow Term$, gdzie Var to skończony zbiór zmiennych nazwowych, a $Term$ to zbiór dowolnych wyrażeń nazwowych nie zawierających zmiennych z Var .

REZOLUCJA

Unifikacja:

Jest to operacja ujednociania termów (formuł) poprzez znajdowanie dla nich wspólnego podstawienia.

Podstawienie to dowolna funkcja $\sigma : Var \rightarrow Term$, gdzie Var to skończony zbiór zmiennych nazwowych, a $Term$ to zbiór dowolnych wyrażeń nazwowych nie zawierających zmiennych z Var .

np. $\sigma = \{x/f(y), y/g(x)\}$ nie jest podstawieniem.

REZOLUCJA

Unifikacja:

Jest to operacja ujednociania termów (formuł) poprzez znajdowanie dla nich wspólnego podstawienia.

Podstawienie to dowolna funkcja $\sigma : Var \rightarrow Term$, gdzie Var to skończony zbiór zmiennych nazwowych, a $Term$ to zbiór dowolnych wyrażeń nazwowych nie zawierających zmiennych z Var .

np. $\sigma = \{x/f(y), y/g(x)\}$ nie jest podstawieniem.

Definicję podstawiania można poszerzyć na dowolne termy, formuły i ich zbiory:

REZOLUCJA

Unifikacja:

Jest to operacja ujednociania termów (formuł) poprzez znajdowanie dla nich wspólnego podstawienia.

Podstawienie to dowolna funkcja $\sigma : Var \rightarrow Term$, gdzie Var to skończony zbiór zmiennych nazwowych, a $Term$ to zbiór dowolnych wyrażeń nazwowych nie zawierających zmiennych z Var .

np. $\sigma = \{x/f(y), y/g(x)\}$ nie jest podstawieniem.

Definicję podstawiania można poszerzyć na dowolne termy, formuły i ich zbiory:

$$\begin{aligned}\sigma(\tau^n(t_1, \dots, t_n)) &= \tau^n(\sigma(t_1), \dots, \sigma(t_n)) \\ \sigma(\varphi^n(t_1, \dots, t_n)) &= \varphi^n(\sigma(t_1), \dots, \sigma(t_n)) \text{ itd.}\end{aligned}$$

REZOLUCJA

Unifikacja:

REZOLUCJA

Unifikacja:

Dowolne podstawienie ujednolicające zbiór termów (formuł) to unifikator tego zbioru.

REZOLUCJA

Unifikacja:

Dowolne podstawienie ujednolicające zbiór termów (formuł) to unifikator tego zbioru.

O termach (formułach) posiadających unifikatory powiemy że są unifikowalne.

REZOLUCJA

Unifikacja:

Dowolne podstawienie ujednolicające zbiór termów (formuł) to unifikator tego zbioru.

O termach (formułach) posiadających unifikatory powiemy że są unifikowalne.

Przykłady par nieunifikowalnych:

REZOLUCJA

Unifikacja:

Dowolne podstawienie ujednolicające zbiór termów (formuł) to unifikator tego zbioru.

O termach (formułach) posiadających unifikatory powiemy że są unifikowalne.

Przykłady par nieunifikowalnych:

- Aa i Ba

REZOLUCJA

Unifikacja:

Dowolne podstawienie ujednolicające zbiór termów (formuł) to unifikator tego zbioru.

O termach (formułach) posiadających unifikatory powiemy że są unifikowalne.

Przykłady par nieunifikowalnych:

- Aa i Ba
- Rxa i Rxb

REZOLUCJA

Unifikacja:

Dowolne podstawienie ujednolicające zbiór termów (formuł) to unifikator tego zbioru.

O termach (formułach) posiadających unifikatory powiemy że są unifikowalne.

Przykłady par nieunifikowalnych:

- Aa i Ba
- Rxa i Rxb
- Ra i Rax

REZOLUCJA

Unifikacja:

Dowolne podstawienie ujednociające zbiór termów (formuł) to unifikator tego zbioru.

O termach (formułach) posiadających unifikatory powiemy że są unifikowalne.

Przykłady par nieunifikowalnych:

- Aa i Ba
- Rxa i Rxb
- Ra i Rax
- $f(xx)$ i $f(yg(y))$

REZOLUCJA

Unifikacja:

REZOLUCJA

Unifikacja:

σ jest najogólniejszym unifikatorem zbioru X ($\text{mgu}(X)$) wtw dla dowolnego unifikatora σ' istnieje unifikator σ'' taki, że $\sigma' = \sigma \circ \sigma''$

REZOLUCJA

Unifikacja:

σ jest najogólniejszym unifikatorem zbioru X ($\text{mgu}(X)$) wtw dla dowolnego unifikatora σ' istnieje unifikator σ'' taki, że $\sigma' = \sigma \circ \sigma''$

Przykład:

REZOLUCJA

Unifikacja:

σ jest najogólniejszym unifikatorem zbioru X ($\text{mgu}(X)$) wtw dla dowolnego unifikatora σ' istnieje unifikator σ'' taki, że $\sigma' = \sigma \circ \sigma''$

Przykład:

$\sigma = \{y/h(x), z/a\}$ jest $\text{mgu}(\{Ryh(a), Rh(x)h(z)\})$ a

$\sigma' = \{x/g(w), y/h(g(w)), z/a\}$ nie jest mgu chociaż też jest unifikatorem dla $\{Ryh(a), Rh(x)h(z)\}$.

REZOLUCJA

Unifikacja:

σ jest najogólniejszym unifikatorem zbioru X ($\text{mgu}(X)$) wtw dla dowolnego unifikatora σ' istnieje unifikator σ'' taki, że $\sigma' = \sigma \circ \sigma''$

Przykład:

$\sigma = \{y/h(x), z/a\}$ jest $\text{mgu}(\{Ryh(a), Rh(x)h(z)\})$ a

$\sigma' = \{x/g(w), y/h(g(w)), z/a\}$ nie jest mgu chociaż też jest unifikatorem dla $\{Ryh(a), Rh(x)h(z)\}$.

$\sigma = \{y/a, x/c, z/c\}$ jest $\text{mgu}(\{Raxx, Ryzc\})$ ale np. $\{Raxx, Ryyb\}$ nie są unifikowalne.

REZOLUCJA

Algorytm unifikacji:

REZOLUCJA

Algorytm unifikacji:

Wejście: dwa termy τ_1, τ_2 takie, że $\tau_1 \neq \tau_2$ i $|\tau_1| = |\tau_2|$

REZOLUCJA

Algorytm unifikacji:

Wejście: dwa termy τ_1, τ_2 takie, że $\tau_1 \neq \tau_2$ i $|\tau_1| = |\tau_2|$

Wyjście: $\text{mgu}(\{\tau_1, \tau_2\})$ albo zaprzeczenie jego istnienia (**fail**)

REZOLUCJA

Algorytm unifikacji:

Wejście: dwa termy τ_1, τ_2 takie, że $\tau_1 \neq \tau_2$ i $|\tau_1| = |\tau_2|$

Wyjście: $\text{mgu}(\{\tau_1, \tau_2\})$ albo zaprzeczenie jego istnienia (**fail**)

0. **Start** Wpisz $\sigma = \emptyset$ jako $\text{mgu}(\{\tau_1, \tau_2\})$.

1. **While** $\sigma(\tau_1) \neq \sigma(\tau_2)$ **do**

2. **Select** pierwszą od lewej niezgodną parę wyrażeń t_1, t_2 .

2.1. **If** ani t_1 ani t_2 nie są zmiennymi, **then stop: fail**

2.2. **If** t_1 (lub t_2) jest zmienną, **then**

if: t_1 występuje w t_2 (lub odwrotnie) **then stop: fail**

else

przyjmij, że $\sigma(t_1) = t_2$.

REZOLUCJA

Reguła rezolucji w KRK:

REZOLUCJA

Reguła rezolucji w KRK:

$$\Gamma \vee \varphi, \Delta \vee \neg\psi \vdash \Gamma' \vee \Delta',$$

REZOLUCJA

Reguła rezolucji w KRK:

$$\Gamma \vee \varphi, \Delta \vee \neg\psi \vdash \Gamma' \vee \Delta',$$

gdzie: σ jest mgu($\{\varphi, \psi\}$), a Γ' i Δ' to faktoryzacje $\sigma(\Gamma)$ i $\sigma(\Delta)$.

REZOLUCJA

Reguła rezolucji w KRK:

$$\Gamma \vee \varphi, \Delta \vee \neg\psi \vdash \Gamma' \vee \Delta',$$

gdzie: σ jest mgu($\{\varphi, \psi\}$), a Γ' i Δ' to faktoryzacje $\sigma(\Gamma)$ i $\sigma(\Delta)$.
Faktoryzacja to zredukowanie powtarzających się literałów do jednego wystąpienia.

REZOLUCJA

Reguła rezolucji w KRK:

$$\Gamma \vee \varphi, \Delta \vee \neg\psi \vdash \Gamma' \vee \Delta',$$

gdzie: σ jest mgu($\{\varphi, \psi\}$), a Γ' i Δ' to faktoryzacje $\sigma(\Gamma)$ i $\sigma(\Delta)$.
Faktoryzacja to zredukowanie powtarzających się literałów do jednego wystąpienia.

Przykład:

$$Ay \vee Rxf(y) \vee Bya, Qyz \vee Qya \vee \neg Baz \vdash Aa \vee Rxf(a) \vee Qaa$$

REZOLUCJA

Zastosowania rezolucji:

REZOLUCJA

Zastosowania rezolucji:

- wykazywania nie/sprzeczności zbioru klauzul

REZOLUCJA

Zastosowania rezolucji:

- wykazywania nie/sprzeczności zbioru klauzul
- automatyczne wnioskowanie

REZOLUCJA

Zastosowania rezolucji:

- wykazywania nie/sprzeczności zbioru klauzul
- automatyczne wnioskowanie
- znajdowanie odpowiedzi na pytania (queries) do bazy danych

REZOLUCJA

Strategie zwiększania wydajności:

REZOLUCJA

Strategie zwiększania wydajności:

- saturacja (nasywanie) zbioru klauzul

REZOLUCJA

Strategie zwiększania wydajności:

- saturacja (nasywanie) zbioru klauzul
- strategie usuwania zbędnych klauzul:

REZOLUCJA

Strategie zwiększania wydajności:

- saturacja (nasywanie) zbioru klauzul
- strategie usuwania zbędnych klauzul:
 - z literałami niekomplementarnymi
 - tautologicznych
 - redundantnych (tzw. pochłoniętych)

REZOLUCJA

Strategie zwiększania wydajności:

- saturacja (nasywanie) zbioru klauzul
- strategie usuwania zbędnych klauzul:
 - z literałami niekomplementarnymi
 - tautologicznych
 - redundantnych (tzw. pochłoniętych)
- strategie sterowania procesem dedukcji:

REZOLUCJA

Strategie zwiększania wydajności:

- saturacja (nasywanie) zbioru klauzul
- strategie usuwania zbędnych klauzul:
 - z literałami niekomplementarnymi
 - tautologicznych
 - redundantnych (tzw. pochłoniętych)
- strategie sterowania procesem dedukcji:
 - rezolucja linearna
 - hiperrezolucja
 - zbiory uzasadnień

SZTUCZNA INTELIGENCJA

Co to właściwie znaczy?

SZTUCZNA INTELIGENCJA

Co to właściwie znaczy?

Sztuczna Inteligencja (Artificial Intelligence) termin wprowadzony przez J. McCarthy'ego w 1956. Wcześniej termin "inteligencja maszynowa" u A. Turinga w 1948.

SZTUCZNA INTELIGENCJA

Co to właściwie znaczy?

Sztuczna Inteligencja (Artificial Intelligence) termin wprowadzony przez J. McCarthy'ego w 1956. Wcześniej termin "inteligencja maszynowa" u A. Turinga w 1948.

Obecne użycie terminu AI jest wieloznaczne, oznacza zarówno:

SZTUCZNA INTELIGENCJA

Co to właściwie znaczy?

Sztuczna Inteligencja (Artificial Intelligence) termin wprowadzony przez J. McCarthy'ego w 1956. Wcześniej termin "inteligencja maszynowa" u A. Turinga w 1948.

Obecne użycie terminu AI jest wieloznaczne, oznacza zarówno:

- 1 dyscyplinę badawczą oraz zespół technik i metod stosowanych w tych badaniach

SZTUCZNA INTELIGENCJA

Co to właściwie znaczy?

Sztuczna Inteligencja (Artificial Intelligence) termin wprowadzony przez J. McCarthy'ego w 1956. Wcześniej termin "inteligencja maszynowa" u A. Turinga w 1948.

Obecne użycie terminu AI jest wieloznaczne, oznacza zarówno:

- 1 dyscyplinę badawczą oraz zespół technik i metod stosowanych w tych badaniach
- 2 poglądy filozoficzne dotyczące szeroko rozumianych relacji pomiędzy człowiekiem a maszyną

SZTUCZNA INTELIGENCJA

Co to właściwie znaczy?

Sztuczna Inteligencja (Artificial Intelligence) termin wprowadzony przez J. McCarthy'ego w 1956. Wcześniej termin "inteligencja maszynowa" u A. Turinga w 1948.

Obecne użycie terminu AI jest wieloznaczne, oznacza zarówno:

- 1 dyscyplinę badawczą oraz zespół technik i metod stosowanych w tych badaniach
- 2 poglądy filozoficzne dotyczące szeroko rozumianych relacji pomiędzy człowiekiem a maszyną
- 3 obiekty konstruowane w ramach AI1 i rozważane w ramach AI2

SZTUCZNA INTELIGENCJA

AI w sensie technicznym (dyscyplina) – wybrane dziedziny badań:

SZTUCZNA INTELIGENCJA

AI w sensie technicznym (dyscyplina) – wybrane dziedziny badań:

- dowodzenie twierdzeń

SZTUCZNA INTELIGENCJA

AI w sensie technicznym (dyscyplina) – wybrane dziedziny badań:

- dowodzenie twierdzeń
- ogólne rozwiązywanie problemów

SZTUCZNA INTELIGENCJA

AI w sensie technicznym (dyscyplina) – wybrane dziedziny badań:

- dowodzenie twierdzeń
- ogólne rozwiązywanie problemów
- szczegółowe rozwiązywanie problemów

SZTUCZNA INTELIGENCJA

AI w sensie technicznym (dyscyplina) – wybrane dziedziny badań:

- dowodzenie twierdzeń
- ogólne rozwiązywanie problemów
- szczegółowe rozwiązywanie problemów
 - matematyka

SZTUCZNA INTELIGENCJA

AI w sensie technicznym (dyscyplina) – wybrane dziedziny badań:

- dowodzenie twierdzeń
- ogólne rozwiązywanie problemów
- szczegółowe rozwiązywanie problemów
 - matematyka
 - diagnostyka medyczna

SZTUCZNA INTELIGENCJA

AI w sensie technicznym (dyscyplina) – wybrane dziedziny badań:

- dowodzenie twierdzeń
- ogólne rozwiązywanie problemów
- szczegółowe rozwiązywanie problemów
 - matematyka
 - diagnostyka medyczna
 - analiza chemiczna

SZTUCZNA INTELIGENCJA

AI w sensie technicznym (dyscyplina) – wybrane dziedziny badań:

- dowodzenie twierdzeń
- ogólne rozwiązywanie problemów
- szczegółowe rozwiązywanie problemów
 - matematyka
 - diagnostyka medyczna
 - analiza chemiczna
 - projektowanie inżynierskie

SZTUCZNA INTELIGENCJA

AI w sensie technicznym (dyscyplina) – wybrane dziedziny badań:

- dowodzenie twierdzeń
- ogólne rozwiązywanie problemów
- szczegółowe rozwiązywanie problemów
 - matematyka
 - diagnostyka medyczna
 - analiza chemiczna
 - projektowanie inżynierskie
- gry

SZTUCZNA INTELIGENCJA

AI w sensie technicznym (dyscyplina) – wybrane dziedziny badań:

- dowodzenie twierdzeń
- ogólne rozwiązywanie problemów
- szczegółowe rozwiązywanie problemów
 - matematyka
 - diagnostyka medyczna
 - analiza chemiczna
 - projektowanie inżynierskie
- gry
- percepcja

SZTUCZNA INTELIGENCJA

AI w sensie technicznym (dyscyplina) – wybrane dziedziny badań:

- dowodzenie twierdzeń
- ogólne rozwiązywanie problemów
- szczegółowe rozwiązywanie problemów
 - matematyka
 - diagnostyka medyczna
 - analiza chemiczna
 - projektowanie inżynierskie
- gry
- percepcja
 - widzenie

SZTUCZNA INTELIGENCJA

AI w sensie technicznym (dyscyplina) – wybrane dziedziny badań:

- dowodzenie twierdzeń
- ogólne rozwiązywanie problemów
- szczegółowe rozwiązywanie problemów
 - matematyka
 - diagnostyka medyczna
 - analiza chemiczna
 - projektowanie inżynierskie
- gry
- percepcja
 - widzenie
 - mowa

SZTUCZNA INTELIGENCJA

AI w sensie technicznym (dyscyplina) – wybrane dziedziny badań:

- dowodzenie twierdzeń
- ogólne rozwiązywanie problemów
- szczegółowe rozwiązywanie problemów
 - matematyka
 - diagnostyka medyczna
 - analiza chemiczna
 - projektowanie inżynierskie
- gry
- percepcja
 - widzenie
 - mowa
- rozumienie języka naturalnego

SZTUCZNA INTELIGENCJA

AI w sensie technicznym (dyscyplina):

SZTUCZNA INTELIGENCJA

AI w sensie technicznym (dyscyplina):

Dwa podejścia:

SZTUCZNA INTELIGENCJA

AI w sensie technicznym (dyscyplina):

Dwa podejścia:

- 1 symbolizm

SZTUCZNA INTELIGENCJA

AI w sensie technicznym (dyscyplina):

Dwa podejścia:

- 1 symbolizm
- 2 koneksjonizm

SZTUCZNA INTELIGENCJA

AI w sensie technicznym (dyscyplina):

Dwa podejścia:

- 1 symbolizm
- 2 koneksjonizm

ad 1: Hipoteza Newella i Simona (1976): Fizyczny system symboliczny ma konieczne i wystarczające środki dla wykonywania inteligentnych działań.

SZTUCZNA INTELIGENCJA

AI w sensie technicznym (dyscyplina):

Dwa podejścia:

- 1 symbolizm
- 2 koneksjonizm

ad 1: Hipoteza Newella i Simona (1976): Fizyczny system symboliczny ma konieczne i wystarczające środki dla wykonywania inteligentnych działań.

ad 2: Związek z badaniami nad procesami współbieżnymi, sieciami neuronowymi itp. W ADT uwzględnianie rozumowań oglądowych (np. Heterogenous Logic Barwise i Etchemendy'ego).

SZTUCZNA INTELIGENCJA

AI w sensie filozoficznym – kilka pytań:

SZTUCZNA INTELIGENCJA

AI w sensie filozoficznym – kilka pytań:

- 1 Czym jest inteligencja?

SZTUCZNA INTELIGENCJA

AI w sensie filozoficznym – kilka pytań:

- 1 Czym jest inteligencja?
- 2 Czym różnić się ma sztuczna inteligencja od naturalnej?

SZTUCZNA INTELIGENCJA

AI w sensie filozoficznym – kilka pytań:

- 1 Czym jest inteligencja?
- 2 Czym różnić się ma sztuczna inteligencja od naturalnej?
- 3 Czy AI już jest czy dopiero się pojawi?

SZTUCZNA INTELIGENCJA

AI w sensie filozoficznym – kilka pytań:

- 1 Czym jest inteligencja?
- 2 Czym różnić się ma sztuczna inteligencja od naturalnej?
- 3 Czy AI już jest czy dopiero się pojawi?
- 4 Jak się mają do siebie terminy inteligencja, umysł, myślenie i świadomość?

SZTUCZNA INTELIGENCJA

AI w sensie filozoficznym – kilka pytań:

- 1 Czym jest inteligencja?
- 2 Czym różnić się ma sztuczna inteligencja od naturalnej?
- 3 Czy AI już jest czy dopiero się pojawi?
- 4 Jak się mają do siebie terminy inteligencja, umysł, myślenie i świadomość?
- 5 Czy maszyny mogą myśleć? (Turing 1950)

SZTUCZNA INTELIGENCJA

AI w sensie filozoficznym – kilka pytań:

- 1 Czym jest inteligencja?
- 2 Czym różnić się ma sztuczna inteligencja od naturalnej?
- 3 Czy AI już jest czy dopiero się pojawi?
- 4 Jak się mają do siebie terminy inteligencja, umysł, myślenie i świadomość?
- 5 Czy maszyny mogą myśleć? (Turing 1950)
- 6 Czy maszyny mogą być świadome?

SZTUCZNA INTELIGENCJA

Inteligencja – kilka elementarnych uwag:

SZTUCZNA INTELIGENCJA

Inteligencja – kilka elementarnych uwag:

- Inteligencja może być scharakteryzowana jako zdolność do rozwiązywania problemów.

SZTUCZNA INTELIGENCJA

Inteligencja – kilka elementarnych uwag:

- Inteligencja może być scharakteryzowana jako zdolność do rozwiązywania problemów.
- Sam termin wiele razy zmieniał znaczenie, np. w scholastyce oznaczał zdolność pojmowania pierwszych zasad (cechującą zwłaszcza anioły).

SZTUCZNA INTELIGENCJA

Inteligencja – kilka elementarnych uwag:

- Inteligencja może być scharakteryzowana jako zdolność do rozwiązywania problemów.
- Sam termin wiele razy zmieniał znaczenie, np. w scholastyce oznaczał zdolność pojmowania pierwszych zasad (cechującą zwłaszcza anioły).
- Inteligencja jest relatywna do gatunku, epoki, kręgu kulturowego.

SZTUCZNA INTELIGENCJA

Inteligencja – kilka elementarnych uwag:

- Inteligencja może być scharakteryzowana jako zdolność do rozwiązywania problemów.
- Sam termin wiele razy zmieniał znaczenie, np. w scholastyce oznaczał zdolność pojmowania pierwszych zasad (cechującą zwłaszcza anioły).
- Inteligencja jest relatywna do gatunku, epoki, kręgu kulturowego.
- Można wyróżnić kilka rodzajów inteligencji.

SZTUCZNA INTELIGENCJA

Świadome maszyny – 4 stanowiska wg. Penrose'a:

SZTUCZNA INTELIGENCJA

Świadome maszyny – 4 stanowiska wg. Penrose'a:

- 1 hard AI – umysł to po prostu oprogramowanie; świadomość jest funkcją jego złożoności; myślenie to proces algorytmiczny (obliczanie) zachodzący w układzie fizycznym (Turing)

SZTUCZNA INTELIGENCJA

Świadome maszyny – 4 stanowiska wg. Penrose'a:

- 1 hard AI – umysł to po prostu oprogramowanie; świadomość jest funkcją jego złożoności; myślenie to proces algorytmiczny (obliczanie) zachodzący w układzie fizycznym (Turing)
- 2 świadomość jest własnością fizjologicznej aktywności mózgu więc nie może być odtworzona w maszynie, ale nie jest to konieczne; charakterystyka myślenia jak w 1.

SZTUCZNA INTELIGENCJA

Świadome maszyny – 4 stanowiska wg. Penrose'a:

- 1 hard AI – umysł to po prostu oprogramowanie; świadomość jest funkcją jego złożoności; myślenie to proces algorytmiczny (obliczanie) zachodzący w układzie fizycznym (Turing)
- 2 świadomość jest własnością fizjologicznej aktywności mózgu więc nie może być odtworzona w maszynie, ale nie jest to konieczne; charakterystyka myślenia jak w 1.
- 3 myślenie i świadomość są wprawdzie zjawiskami fizycznymi ale wykraczają poza sferę obliczalności (Penrose)

SZTUCZNA INTELIGENCJA

Świadome maszyny – 4 stanowiska wg. Penrose'a:

- 1 hard AI – umysł to po prostu oprogramowanie; świadomość jest funkcją jego złożoności; myślenie to proces algorytmiczny (obliczanie) zachodzący w układzie fizycznym (Turing)
- 2 świadomość jest własnością fizjologicznej aktywności mózgu więc nie może być odtworzona w maszynie, ale nie jest to konieczne; charakterystyka myślenia jak w 1.
- 3 myślenie i świadomość są wprawdzie zjawiskami fizycznymi ale wykraczają poza sferę obliczalności (Penrose)
- 4 dualizm i spirytualizm – świadomość i myślenie nie są redukowalne do materii i procesów obliczalnych

SZTUCZNA INTELIGENCJA

Argumenty za poszczególnymi stanowiskami:

SZTUCZNA INTELIGENCJA

Argumenty za poszczególnymi stanowiskami:

ad 1. sukcesy symulacji komputerowych i kreowania rzeczywistości wirtualnej

SZTUCZNA INTELIGENCJA

Argumenty za poszczególnymi stanowiskami:

- ad 1. sukcesy symulacji komputerowych i kreowania rzeczywistości wirtualnej
- ad 2. wystarczająca jest możliwość symulacji (wpływ behawioryzmu – test Turinga)

SZTUCZNA INTELIGENCJA

Argumenty za poszczególnymi stanowiskami:

- ad 1. sukcesy symulacji komputerowych i kreowania rzeczywistości wirtualnej
- ad 2. wystarczająca jest możliwość symulacji (wpływ behawioryzmu – test Turinga)
- ad 3. teoria kwantów implikuje niealgorytmiczność procesów mózgowych

SZTUCZNA INTELIGENCJA

Argumenty za poszczególnymi stanowiskami:

- ad 1. sukcesy symulacji komputerowych i kreowania rzeczywistości wirtualnej
- ad 2. wystarczająca jest możliwość symulacji (wpływ behawioryzmu – test Turinga)
- ad 3. teoria kwantów implikuje niealgorytmiczność procesów mózgowych
- ad 4. argument z twierdzenia Gödla

SZTUCZNA INTELIGENCJA

ad 1, 2: Test Turinga i chiński pokój Searle'a:

SZTUCZNA INTELIGENCJA

ad 1, 2: Test Turinga i chiński pokój Searle'a:

- Przewidywania Turinga nie spełniły się, nawet programy specjalistyczne łatwo rozszyfrować (np. Eliza)

SZTUCZNA INTELIGENCJA

ad 1, 2: Test Turinga i chiński pokój Searle'a:

- Przewidywania Turinga nie spełniły się, nawet programy specjalistyczne łatwo rozszyfrować (np. Eliza)
- Searle – nawet gdyby jakiś program zdał pomyślnie test Turinga, to i tak nie oznacza to posiadania inteligencji (argument chińskiego pokoju)

SZTUCZNA INTELIGENCJA

ad 4: czy twierdzenie Gödla coś przesądza?

SZTUCZNA INTELIGENCJA

ad 4: czy twierdzenie Gödla coś przesądza?

- Turing – człowiek nie jest w sytuacji bardziej uprzywilejowanej niż maszyna w poznaniu tego co niedowiedne

SZTUCZNA INTELIGENCJA

ad 4: czy twierdzenie Gödla coś przesądza?

- Turing – człowiek nie jest w sytuacji bardziej uprzywilejowanej niż maszyna w poznaniu tego co niedowiedlne
- Gödel (Popper, Eccles) – zakłada, że człowiek może poznać prawdy niealgorytmizowalne, ale skoro materia podlega prawom obliczalnym, to musi istnieć umysł niematerialny

SZTUCZNA INTELIGENCJA

ad 4: czy twierdzenie Gödla coś przesądza?

- Turing – człowiek nie jest w sytuacji bardziej uprzywilejowanej niż maszyna w poznaniu tego co niedowiedne
- Gödel (Popper, Eccles) – zakłada, że człowiek może poznać prawdy niealgorytmizowalne, ale skoro materia podlega prawom obliczalnym, to musi istnieć umysł niematerialny
- Penrose – zgadza się z Gödlem w pierwszej części ale przyjmuje, że w materii też prawa niealgorytmiczne, więc nie ma potrzeby postulować istnienia umysłu niematerialnego.

Literatura

- W. Bibel, Deduction, Academic Press 1993
- G. Boolos, R. Jeffrey, Computability and Logic, Cambridge 1974
- C. Chang, R. Lee, Symbolic Logic and Mechanical Theorem Proving, Academic Press 1973
- R. Davis, Truth, Deduction and Computation, New York 1989
- K. Devlin, Żegnaj Kartezjusz, Warszawa 1999
- R. Epstein, W. Carnielli, Computability, Wadsworth 1989
- M. Fitting, First-order Logic and Automated Theorem Proving, Springer 1996
- J. Gallier, Logic for Computer Science, New York 1986
- A. Grzegorzczak, Zagadnienie rozstrzygalności, PWN 1957

Literatura

- A. Grzegorzczak, Zarys logiki matematycznej, wiele wydań
D. Harel, Rzecz o istocie informatyki, WNT 1992
W. Hillis, Wzory na krzemowej płytce, Warszawa 2000
J. Hopcroft, J. Ullman, Wprowadzenie do teorii automatów, języków i obliczeń, PWN 1994
R. Kowalski, Logika w rozwiązywaniu zadań, WNT 1989
S. Krajewski, Twierdzenie Gödla i jego interpretacje filozoficzne, Warszawa 2003
T. Kasiński, Automaty i języki formalne, Łódź 2007
W. Marciszewski, Sztuczna Inteligencja, Znak 1998
E. Mendelson, Introduction to Mathematical Logic, Van Nostrand 1964

Literatura

- A. Mostowski, Z. Pawlak, Logika dla inżynierów, PWN 1970
- R. Murawski, Funkcje rekurencyjne i elementy metamatematyki, Poznań 1990
- E. Nagel, J. Newman, Twierdzenie Gödla, PWN 1966
- Z. Pawlak, Automatyczne dowodzenie twierdzeń, PZWS 1965
- R. Penrose, Nowy umysł cesarza, PWN 1995
- R. Penrose, Cienie umysłu, Warszawa 2000
- S. Pinker, Jak działa umysł?, Warszawa 2002
- G. Polya, Jak to rozwiązać?, PWN 1993
- A. Ramsay, Formal Methods in AI, Cambridge 1988

Literatura

- A. Rich, Artificial Intelligence, McGraw-Hill 1983
- A. Scott, Schody do umysłu, WNT 1999
- J. Searle, Umysł na nowo odkryty, PIW 1999
- A. Szałas, Zarys dedukcyjnych metod automatycznego wnioskowania, Warszawa 1992
- R. Turner, Logics for AI, Ellis Horwood Ltd 1984
- M. Wójcik, Zasada rezolucji, PWN 1991